## OD300 系列高性能矢量型变频器参数简表

OD300 系列变频器是一款高性能矢量型变频器,专用于驱动异步电机,以下为其使用补充说明。如有任何问题, 请拨打客服电话: **400-8818-554** 

### 1. 技术规范:

	项目	规 格
	最高频率	矢量控制: 0 ~ 500Hz; V/F 控制: 0 ~ 500Hz
	载波频率	$0.8$ kHz $\sim$ 12kHz
	输入频率分辨率	数字设定: 0.01Hz; 模拟设定: 最高频率×0.025%
基本	控制方式	开环矢量控制(SVC); V/F 控制
功能	启动转矩	G 型机: 0.5Hz/150% (SVC); P型机: 0.5Hz/100%
	调速范围	1: 100 (SVC)
	稳速精度	±0.5% (SVC)
	过载能力	G 型机: 150% 额定电流 60s; P 型机: 120% 额定电流 60s

- , , , , , , , ,	简表:		,	
功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
P0 基本	<b>功能组</b> 	I The state of the		
P0-01	第1电机控制方式	0: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 2: V/F 控制	2	*
P0-02	命令源选择	<ol> <li>操作面板命令通道("LOCAL/REMOT"灯灭)</li> <li>端子命令通道("LOCAL/REMOT"灯亮)</li> <li>通讯命令通道("LOCAL/REMOT"灯闪烁)</li> </ol>	0	☆
P0-03	主频率源X选择	数字设定 (預置頻率 P0-08 , UP/DOWN 可修改, 排电不记忆)     数字设定 (預置頻率 P0-08 , UP/DOWN 可修改, 排电记忆)     3: Al2 4: Al3 (键盘电位器)     5: PULSE 脉冲设定 (DI5) 6: 多段指令     7: 简易 PLC 8: PID 9: 通讯给定	4	*
P0-04	辅助频率源Y选择	同P0-03(主頻率源X选择)	0	*
P0-05	叠加时辅助频率源 Y 范围选择	0: 相对于最大频率 1: 相对于频率源 X	0	☆
P0-06	叠加时辅助频率源 Y 范围	0% ~150%	100%	☆
P0-07	频率源叠加选择	<ul> <li>个位:頻率源选择</li> <li>0:主頻率源 X</li> <li>1:主補运算结果(运算关系由十位确定)</li> <li>2:主頻率源 X 与補助頻率源 Y 切換</li> <li>3:主頻率源 X 与主補运算结果切換</li> <li>4:辅助頻率源 Y 与主補运算结果切換</li> <li>十位:頻率源 X 与主 補</li></ul>	00	
P0-08	预置频率	0.00Hz ~ 最大頻率 (P0 -10)	50.00Hz	☆
P0-09	运行方向	0: 方向一致 1: 方向相反	0	☆
P0-10	最大频率	50.00Hz ∼ 500.00Hz	50.00Hz	*
P0-11	上限频率源	0: P0-12 设定 1: Al1 2: Al2 3: Al3 4: PULSE 设定(Dl5)5: 通讯给定	0	*
P0-12	上限频率	下限频率 P0-14 ~ 最大频率 P0-10	50.00Hz	☆
P0-13	上限频率偏置	0.00Hz ~ 最大頻率 P0-10	0.00Hz	☆
P0-14	下限频率	0.00Hz ~ 上限频率 P0-12		М
P0-14	T PK/9X-T-	0.001 IZ		<b>√</b> /-
PU-15	裁陆插索	0.5kHz ∼ 16.0kHz	0.00Hz	☆
,	载波频率 载波频率	0.5kHz ~ 16.0kHz	0.00Hz 机型确定	☆
P0-16	载波频率 载波频率 随温度调整	0.5kHz ~ 16.0kHz 0: 否 1: 是		
P0-16	载波频率	0: 否	机型确定	☆
	载波频率 随温度调整	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1)	机型确定	☆
P0-17	载波频率 随温度调整 加速时间 1	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1)	机型确定 1 机型确定	Δ Δ
P0-17	較波频率 随温度调整 加速时间 1 减速时间 1	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0)	机型确定 1 机型确定 机型确定	☆ ☆ ☆ ☆
P0-17 P0-18 P0-19	载波频率 随温度调整 加速时间 1 减速时间 1 加碳速时间 0 叠加时轴助频率源偏	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒	机型确定 1 机型确定 机型确定	☆ ☆ ☆ ☆
P0-17 P0-18 P0-19 P0-21	载波频率 随温度调整 加速时间 1 减速时间 1 加碳速时间 0 叠加时轴助频率源偏置频率	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒 0.00Hz ~ 最大頻率P0-10 本参数用来确定所有与频率相关功能码的分辨率。	机型确定 1 机型确定 机型确定 1 0.00Hz	<ul><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li></ul>
P0-17 P0-18 P0-19 P0-21 P0-22	载波频率 随温度调整 加速时间 1 减速时间 1 加减速时间单位 叠加时辅助频率源偏置频率 频率指令分辨率 数字设定频率停机记	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒 0.00Hz ~ 最大頻率 P0-10 本参数用来确定所有与頻率相关功能码的分辨率。	机型确定 1 机型确定 机型确定 2	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> </ul>
P0-17 P0-18 P0-19 P0-21 P0-22 P0-23	载波频率 加速时间 1  减速时间 1  加速时间 2  加速时间 2  加速时间 2  加速时间 4  加速速时间单位  叠加时辅助频率源偏置频率  频率指令分辨率  数字设定频率停机记忆选择  电机参数组选择  加减速时间	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒 0.00Hz ~ 最大頻率P0-10 本参数用来确定所有与频率相关功能码的分辨率。 0: 不记忆 1: 记忆	机型确定 1 机型确定 1 0.00Hz 2	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>★</li> </ul>
P0-17 P0-18 P0-19 P0-21 P0-22 P0-23 P0-24	载波频率 随温度调整 加速时间 1 减速时间 1 加減速时间单位 叠加时辅助频率源偏置频率 频率指令分辨率 数字设定频率停机记忆选择 电机参数组选择	0: 否 1: 是 0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0.00s ~ 650.00s (P0-19=0) 0.00s ~ 6500.0s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0) 0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒 0.00Hz ~ 最大頻率 P0-10  本参数用来确定所有与频率相关功能码的分辨率。 0: 不记忆 1: 记忆 0: 电机参数组1 1: 电机参数组2	机型确定 1 机型确定 1 0.00Hz 2 0	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>★</li> <li>☆</li> </ul>

	C	D300 系列高性能矢量型变频器	<b>多数间</b>	交
功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
		个位: 操作面板命令绑定频率源选择		
		0: 无绑定 1: 数字设定频率 2: Al1		
		3: Al2 4: Al3 5: PULSE 设定(DI5)		
P0-27	命令源捆绑频率源	6: 多段速 7: 简易 PLC 8: PID	0000	☆
		9: 通讯给定		
		十位:端子命令绑定频率源选择 百位:通讯命令绑定频率源选择		
		日位: 迪叭帕令绑定频率源选择 千位: 自动运行绑定频率源选择		
P1 第一	   电机组	D: 日初2170/2007年6023年	1	
	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机	0	*
P1-01	电机额定功率			
		0.1kW ~ 400.0kW	机型确定	*
P1-02	电机额定电压	1V ~ 2000V	机型确定	*
P1-03	电机额定电流	0.01A ~ 655.35A (变频器功率<=55kW)	机型确定	*
	H-10 450-7-05-96	0.1A ~ 6553.5A (变频器功率>55kW)	In which do	-
P1-04	电机额定频率	0.01Hz ~ 最大频率	机型确定	*
P1-05	电机额定转速	1rpm ∼ 65535rpm	机型确定	*
P1-06	异步电机定子电阻	0.001Ω ~ 65.535Ω (变频器功率<=55kW)	调谐参数	*
		0.0001Ω ~ 6.5535Ω (变频器功率>55kW)		
P1-07	异步电机转子电阻	$0.001\Omega \sim 65.535\Omega$ (变频器功率<=55kW) $0.0001\Omega \sim 6.5535\Omega$ (变频器功率>55kW)	调谐参数	*
		0.000112~ 6.55535mH (变频器功率<=55kW)		
P1-08	异步电机漏感抗	0.001Mh ~ 65.535mH (变频器功率>55kW)	调谐参数	*
		0.1mH ~ 6553.5mH (变频器功率<=55kW)	1	
P1-09	异步电机互感抗	0.01mH ~ 655.35mH (变频器功率>55kW)	调谐参数	*
D4.40	异步电机空载电流	0.01A ~ P1-03 (变频器功率<=55kW)	\$10 140 At Mr.	
P1-10	开少电机全蚁电流	0.1A ~ P1-03 (变频器功率>55kW)	调谐参数	*
P1-37	调谐选择	0: 无操作   1: 异步机静止调谐 1	0	*
1 1-57	例 妇及马干	2: 异步机动态调谐 3: 异步机静止调谐 2	Ů	^
P2组第	一电机矢量控制参数		T	1
P2-00	速度环比例增益1	1 ~ 100	30	☆
P2-01	速度环积分时间1	0.01s ∼ 10.00s	0.50s	☆
P2-02	切换频率 1	0.00 ∼ P2-05	5.00Hz	☆
P2-03	速度环比例增益2	1 ~ 100	20	☆
P2-04	速度环积分时间2		1.00s	
		0.01s ~ 10.00s		☆ .
P2-05	切换频率 2	P2-02 ~ 最大頻率	10.00Hz	☆
P2-06	矢量控制转差增益	50% ~ 200%	100%	☆
P2-07	SVC 转矩滤波时间常	0.000s $\sim$ 0.100s	0.050s	☆
	数	0: 功能码 P2-10 设定 1: Al1 2: Al2		
P2-09	速度控制方式下转矩	3: Al3 4: PULSE 设定(DI5) 5: 通讯给定	0	☆
	上限源	6: MIN (Al1,Al2) 7: MAX (Al1,Al2)		
	速度控制方式下转矩			
P2-10	上限数字设定	0.0% ~ 200.0%	150.0%	☆
P2-13	励磁调节比例增益	0 ~ 60000	2000	☆
P2-14	励磁调节积分增益	0 ~ 60000	1300	☆
P2-15	转矩调节比例增益	0 ~ 60000	2000	☆
P2-16		0 ~ 60000	1300	
P2-16 P3 V/F 指		30000	1300	☆
. J V/F #	wry <b>y y</b>	0: 直线 V/F 1: 多点 V/F		
		2: 平方 V/F 3: 1.2 次方 V/F		
P3-00	VF 曲线设定	4: 1.4 次方 V/F 6: 1.6 次方 V/F	0	*
		8: 1.8 次方 V/F 9: 保留		
		10: VF 完全分离模式 11: VF 半分离模式		
P3-01	转矩提升	0.0%: (自动转矩提升); 0.1%~30.0%	机型确定	☆
P3-02	转矩提升截止频率	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	*
P3-03	多点 VF 频率点 1	0.00Hz ∼ P3-05	0.00Hz	*
P3-04	多点 VF 电压点 1	0.0% ~ 100.0%	0.0%	*
P3-05	多点 VF 频率点 2	P3-03 ~ P3-07	0.00Hz	
				*
P3-06	多点VF电压点2	0.0% ~ 100.0%	0.0%	*
P3-07	多点 VF 频率点 3	P3-05 ~ 电机额定频率 (P1-04)	0.00Hz	*
P3-08	多点 VF 电压点 3	0.0% ~ 100.0%	0.0%	*
P3-09	VF 转差补偿增益	0.0% ~ 200.0%	0.0%	☆
P3-10	VF 过励磁增益	$0\sim 200$	64	☆
P3-11	VF 振荡抑制增益	0 ~ 100	机型确定	☆
		0: 数字设定(P3-14)		
D2 12	VE 公面的由口酒	2: Al2 3: Al3	_	
P3-13	VF 分离的电压源	4: PULSE 脉冲设定 (DI5) 5: 多段指令	0	☆
		6: 简易PLC 7: PID		

功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
		8: 通讯给定		
	VE 八亩的由压粉ウ	注: 100.0% 对应电机额定电压		
P3-14	VF 分离的电压数字 设定	ov $\sim$ 电机额定电压	0V	☆
P3-15	VF 分离的电压加速 时间	0.0s ~ 1000.0s 注:表示 0V 变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆
P3-16	VF 分离的电压减速 时间	0.0s ~ 1000.0s 注:表示 OV 变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆
P3-17	VF 分离停机方式选 择	<ul><li>0: 频率/电压独立减至 0</li><li>1: 电压减为 0 后频率再减</li></ul>	0	☆
P3-18	过流失速动作电流	50% ~ 200%	150%	*
P3-19	过流失速抑制使能	0: 无效 1: 有效	1	*
P3-20	过流失速抑制增益	0 ~ 100	20	☆
P3-21	倍速过流失速动作电 流补偿系数	50% ~ 200%	50%	*
P3-22	过压失速动作电压	650.0V ~ 800.0V	760.0V	*
P3-23	过压失速使能	0: 无效 1: 有效	1	*
P3-24	过压失速抑制频率增 益	0 ~ 100	30	☆
P3-25	过压失速抑制电压增 益	0 ~ 100	30	☆
P3-26	过压失速最大上升频 率限制	0 $\sim$ 50Hz	5Hz	*
P4组 输				
P4-00	DII 端子功能选择	0: 无功能 1: 正转运行 FWD 或运行命令 2: 反转运行 REV 或正反运行方向 3: 三线式运行控制 4: 正转点动 (FJOG) 5: 反转点动 (RJOG) 6: 端子 UP	1	*
P4-01	DI2 端子功能选择	7: 端子 DOWN 8: 自由停车 9: 故障复位 (RESET) 10: 运行暂停 11: 外部故障常开输入 12: 多段指令端子 1 13: 多段指令端子 2	4	*
P4-02	DI3 端子功能选择	<ul> <li>14. 多段指令端子3</li> <li>15. 多段指令端子4</li> <li>16. 加减速时间选择端子1</li> <li>17. 加减速时间选择端子2</li> <li>18. 频率源切换</li> <li>19. UP/DOWN 设定清零(端子、键盘)</li> <li>20. 控制命令切换端子1</li> <li>21. 加减速禁止</li> </ul>	9	*
P4-03	D14 端子功能选择	22: PID 暂停 23: PLC 状态复位 24: 摆频暂停 25: 计数器输入 26: 计数器复位 27: 长度计数输入 28: 长度复位	12	*
P4-04	DI5 端子功能选择	<ol> <li>转矩控制禁止</li> <li>PULSE 脉冲设定(DI5)</li> <li>保留</li> <li>立即直流制</li> <li>外部故障常闭输入</li> <li>频率修改使能</li> <li>PID 作用方向取反</li> <li>外部停车端子1</li> </ol>	13	*
P4-05	DI6 端子功能选择	37: 控制命令切換端子 2 38: PID 积分暂停 39: 频率源 X 与预置频率切换 40: 频率源 Y 与预置频率切换 41: 电机连择端子 1 43: PID 参数切换 44: 用户自定义故障 1	0	*

対数			7000 水外间压能入重主义须错	少双吗?	<u>~</u>
### ### ### ### ### ### ### ### ### #	功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
P4-11 電子命令方式 2、三姓式1 1: 所践式2 2、三姓式1 3: 三姓式2 0 ★  ## UPDOWN	P4-06	DI7 端子功能选择	46. 速度控制转矩控制切换 47. 紧急停车 48. 外部停车端子2 49. 减速直流制动 50. 本次运行时间清零 51. 两线式三线式切换 52. 禁止反转	0	*
P4-11 常子命今方式 2 : 三純式 1 : 西茂式 2 : 三純式 3 : 三純式 2	P4-10	DI 滤波时间	0.000s ∼ 1.000s	0.010s	☆
2 三 美化 2 3 2 1 1 3 1 三 1 1 2 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1					
契化率         0.00V ~ P4-15         0.00V ~ ☆           P4-14         Al 曲线 1 最小輸入         0.00% ~ +100.0%         0.0% ~           P4-15         Al 曲线 1 最大輸入         P4-13 ~ +100.0V         100.0V         ☆           P4-15         Al 曲线 1 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         100.0V         ☆           P4-17         Al 曲线 2 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         0.00V         ☆           P4-18         Al 曲线 2 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         0.00%         ☆           P4-19         Al 曲线 2 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         100.0%         ☆           P4-20         Al 曲线 2 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         100.0%         ☆           P4-21         Al 曲线 3 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         0.16s         ☆           P4-22         Al 曲线 3 最大輸入         -100.00 ~ +100.0%         0.0%         ☆           P4-23         Al 曲线 3 最大輸入         -100.00 ~ +100.0%         0.0%         ☆           P4-25         Al 曲线 3 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         100.0%         ☆           P4-26         Al 曲线 3 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         100.0%         ☆           P4-27         Al 曲线 3 最大輸入         -100.0% ~ +100.0%         0.0%         ☆           P4-2				0	*
P4-14       Al m线 1 泉小输入	P4-12	变化率	0.001Hz/s ∼ 65.535Hz/s	1.00Hz/s	☆
P4-14 対応設定	P4-13	AI 曲线 1 最小输入	0.00V ~ P4-15	0.00V	☆
P4-16       AI m线 1 最大輪 大幅	P4-14		-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P4-16	P4-15	AI 曲线 1 最大输入	P4-13 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-17 Al1 遊波時间         0.00s ~ 10.00s         0.10s         ☆           P4-18 Al 曲线 2 最小輸入 Al 曲线 2 最小輸入 Al 面线 2 最大輸入 Al 面线 3 最大輸入 Al 面线 3 最大輸入 Al 面线 3 最小输入 Al 面线 3 最大输入 Al 应的 ~ +100.00% Al 面线 3 最大输入 Al 面线 3 最大输入 Al 面线 3 最大输入 Al 应的 * -100.00% Al 面线 3 最大输入 All 应的 * -100.00% All all objects all objec	P4-16		-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-18 AI 曲线 2 最小输入 National Nati	P4-17		0.00s ∼ 10.00s	0.10s	<.>√-
P4-19 対应设定         AI 曲线 2 最小输入 对应设定         -100.0% ~ +100.0%         ☆           P4-20 AI 曲线 2 最大输入 对应设定         P4-18 ~ +10.00V         100.00% ☆           P4-21 AI 曲线 2 最大输入 对应设定         P4-18 ~ +10.00V         100.0% ☆           P4-22 AI 曲线 3 最小输入 -10.00V ~ P4-25         -10.00V ☆         -10.00V ☆           P4-23 AI 曲线 3 最小输入 对应设定         -10.00V ~ +100.0%         0.0% ☆           P4-24 对应设定         -100.0% ~ +100.0%         100.00V ☆           P4-25 AI 曲线 3 最大输入 对应设定         -100.00% ~ +100.0%         100.00% ☆           P4-27 AB 透波时间         0.00s ~ 10.00s         0.10s ☆           P4-28 输入 对应设定         -10.00V ~ P4-25         0.00V ☆           P4-29 输入对应设定         -10.00V ~ P4-25         0.00V ☆           P4-29 输入对应设定         -10.00V ~ P4-25         0.00V ☆           P4-31 输入对应设定         -10.00V ~ P4-25         0.00V ☆           P4-33 输入 增加 (2 点 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表 表					
P4-20   Al 曲线 2 最大输入	P4-19				
P4-21       Al 曲线 2 最大输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-22       Al2 激激时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-23       Al 曲线 3 最小输入对应设定       -10.00% ~ +100.0%       0.0%       ☆         P4-24       Al 曲线 3 最大输入对应设定       -10.00% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-25       Al 曲线 3 最大输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-26       Al  曲线 3 最大输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       0.10s       ☆         P4-27       Al3 激激时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-28       Al					
P4-22   Al2 谜途时间		AI 曲线 2 最大输入			
P4-23       AI 曲线3 最小输入对应设定       -10.00V ~ P4-25       -10.00V ☆         P4-24       AI 曲线3 最小输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       0.0% ☆         P4-25       AI 曲线3 最大输入P4-23 ~ +10.00V       10.00V ☆         P4-26       AI 曲线3 最大输入					
P4-24       Al 曲线 3 最小输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       0.0%       ☆         P4-25       Al 曲线 3 最大输入 P4-23 ~ +10.00V       10.00V       ☆         P4-26       Al 曲线 3 最大输入 N应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0% ☆         P4-27       Al 認識時間       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-28       输入对应设定       -100.00 ~ +100.0%       0.00v       ☆         P4-29       输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       0.0%       ☆         P4-30       输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.00       ☆         P4-31       输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-32       PULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-33       Al 曲线选择       -100.0% ~ +100.0%       0.10s       ☆         P4-34       次值       -100.0% ~ +100.0%       0.10s       ☆         P4-35       Al 曲线选择       -100.0% ~ +100.0%       0.10s       ☆         P4-36       Al 曲线选择       -100.0% ~ +100.0%       0.10s       →         1       -10.05       -10.00       -10.00       ○       -10.00         2       -10.25       -10.00       -10.00       ○       -10.00       ○					
P4-25 Al 曲线3 最大输入       P4-23 ~ +10.00V       10.00V       ☆         P4-26 对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-27 Al3 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-28 输入       -10.00V ~ P4-25       0.00V       ☆         P4-29 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       0.0%       ☆         P4-30 输入       PULSE 曲线3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.00V       ☆         P4-31 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-32 wishin       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-33 Al 曲线选择       1: 曲线1 (2 点, 见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线2 (2 点, 见 P4-23 ~ P4-26)       3: 曲线3 (2 点, 见 P4-23 ~ P4-26)       4: 曲线4 (4 点, 见 A6-00 ~ A6-07)       5: 曲线5 (4 点, 见 A6-08 ~ A6-15)       +位: Al2 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       百位: Al3 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       百位: Al3 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       百位: Al3 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       ○       ☆         P4-34 定选择       Al 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       百位: Al3 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       ○       ☆       ★         P4-35 Dl1 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s ★       ★         P4-36 Dl2 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s ★       ★         P4-38 Lupin       0.0s ~ 3600.0s       0.0s ★       ★         P4-39 Dl3平有效模式选择 (1 — 10 Dl4 Dl6 Dl6					
P4-26       All 曲线 3 最大输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-27       Al3 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-28       mb       0.00s ~ 10.00s       0.00v       ☆         P4-29       mb 3 最小 mb 3 最小 mb 3 最大 mb 3 是大 mb 2 DULSE mb 3 最大 mb 3 是大 mb 2 DULSE mb 3 最大 mb 2 DULSE mb 3 是大 mb 2 DULSE mb 3 EDULSE DE mb 3 DULSE D					
P4-26       对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-27       Al3       滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-28       PULSE 曲线 3 最小 输入 pULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       0.0%       ☆         P4-30       PULSE 曲线 3 最大 输入 pULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-31       PULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-32       边波时间       小位: Al 曲线选择       1: 曲线 1 (2 点,见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线 2 (2 点,见 P4-23 ~ P4-26)       3: 曲线 3 (2 点,见 P4-23 ~ P4-26)       3: 曲线 4 (4 点,见 A6-00 ~ A6-07)       3: 曲线 5 (4 点,见 A6-08 ~ A6-15)       +位: Al2 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       ☆         P4-34       Al 低于最小输入设 2 法 (1 元 及 2 元 2 元 2 元 2 元 2 元 2 元 2 元 2 元 2 元	P4-25		P4-23 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-28	P4-26	对应设定	-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-28       輸入       -10.00V ~ P4-25       0.00V ☆         P4-29       PULSE 曲线 3 量小 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       10.00V ☆         P4-30       PULSE 曲线 3 量大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0% ☆         P4-31       输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0% ☆         P4-32       PULSE 遗波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-32       PULSE 遗波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-32       PULSE 曲线 3 量大 输入应设定       1: 曲线 1 (2 点。见 P4-13 ~ P4-16)       □	P4-27		0.00s ~ 10.00s	0.10s	☆
P4-29       輸入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       ○0.0%       ☆         P4-30       PULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-31       PULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-32       PULSE 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-32       PULSE 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-33       Al 曲线选择       1: 曲线 1 (2 点. 见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线 2 (2 点. 见 P4-18 ~ P4-21)       3: 曲线 3 (2 点. 见 P4-23 ~ P4-26)       4: 曲线 4 (4 点. 见 A6-00 ~ A6-07)       5: 曲线 5 (4 点. 见 A6-08 ~ A6-15)       +位. A12 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       ○       ★         P4-34       Al 低于最小输入设       0. 对应最小输入设定选择 (1 ~ 5, 同上)       ○       →位. A13 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       ○       ○       ☆         P4-34       Al 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       ○       ○       ☆       →位. A13 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       ○       ○       ☆         P4-35       D1 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-36       D1 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-38       D1 端子有效模式选择 (2 应) D1 — 1位。D16 — 1位。D17       0.000000       ★         P4-39       D1 端子有效模式选择 (2 应) D16 — 1位。D16 — 1位。D17       0.00000       ★	P4-28	输入		V00.0	☆
P4-30       輸入       P4-23 ~ +10.00V       10.00V       ☆         P4-31       PULSE 曲线 3 最大 输入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       100.0%       ☆         P4-32       PULSE 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-32       PULSE 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-34       Al 曲线选择       1: 曲线1 (2 点, 见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线2 (2 点, 见 P4-18 ~ P4-21)       3: 曲线3 (2 点, 见 P4-23 ~ P4-26)       4: 曲线4 (4 点, 见 A6-00 ~ A6-07)       5: 曲线5 (4 点, 见 A6-08 ~ A6-15)       +位: A12 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       □ <td>P4-29</td> <td>输入对应设定</td> <td>-100.0% ~ +100.0%</td> <td>0.0%</td> <td>☆</td>	P4-29	输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P4-31       輸入对应设定       -100.0% ~ +100.0%       ☆         P4-32       PULSE 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-32       PULSE 滤波时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-33       Al 曲线选择       1: 曲线1 (2 点. 见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线2 (2 点. 见 P4-26)       3: 曲线3 (2 点. 见 P4-23 ~ P4-26)       4: 曲线4 (4 点. 见 A6-00 ~ A6-07)       321       ☆         P4-34       点 曲线 (4 点. 见 A6-08 ~ A6-15)       十位: Al2 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       百位: Al3 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       000       ☆         P4-34       Al 低于最小输入设       少定选择       0: 对应最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       000       ☆         P4-35       DI 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-36       DI2 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-38       DI 端子有效模式选择 (2 应) DI + 位: DI2 百位: DI3 — 行位: DI4 — 万位: DI5 — 行位: DI4 — 万位: DI5 — 行位: DI4 — 万位: DI5 — 行位: DI6 — 十位: DI7       000000       ★	P4-30	输入	P4-23 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-32       減減时间       0.00s ~ 10.00s       0.10s       ☆         P4-32       Al 曲线选择       1: 曲线1 (2 点. 见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线2 (2 点. 见 P4-18 ~ P4-21)       3: 曲线3 (2 点. 见 P4-23 ~ P4-26)       3: 曲线3 (2 点. 见 P4-23 ~ P4-26)       4: 曲线4 (4 点. 见 A6-00 ~ A6-07)       5: 曲线5 (4 点. 见 A6-08 ~ A6-15)       +位: Al2 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       中位: Al3 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)       中位: Al4 低于最小输入设定选择       0: 对应最小输入设定选择       000       ☆         P4-34       Al 低于最小输入设定选择 (1 ~ 5, 同上)       中位: Al4 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)       000       ☆         P4-35       Dl1 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-36       Dl2 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-38       Dl 端子有效模式选择 (1 ~ 位. Dl1 — 付位. Dl2 百位. Dl3 — 行位. Dl4 — 万位. Dl5 — 行位. Dl4 — 万位. Dl5 — 行位. Dl7       000000       ★         P4-39       Dl 端子有效模式选择 (2 ~ 1, 低电平有效 — 个位. Dl6 — 十位. Dl7       1. 低电平有效 — 个位. Dl6 — 十位. Dl7       000000       ★	P4-31		-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-33       AI 曲线选择       1: 曲线1 (2 点. 见 P4-13 ~ P4-16)       2: 曲线2 (2 点. 见 P4-18 ~ P4-21)         3: 曲线3 (2 点. 见 P4-23 ~ P4-26)       4: 曲线4 (4 点. 见 A6-00 ~ A6-07)       321         5: 曲线5 (4 点. 见 A6-08 ~ A6-15)       十位. AI2 曲线选择 (1 ~ 5. 同上)         百位. AI3 曲线选择 (1 ~ 5. 同上)       百位. AI4 低于最小输入设定选择         0: 对应最小输入设定选择       000%         产选择       0: 对应最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)         P4-35       DI1 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s         P4-36       DI2 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s         P4-37       DI3 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s         P4-38       0. 端子有效模式选择 (1 ~ 位. DI1 — 位. DI2 百位. DI3 — 位. DI4 — 万位. DI4 — 万位. DI5 — 位. DI4 — 万位. DI4 — 万位. DI5 — 位. DI7         P4-39       DI 端子有效模式选择 (2 ~ 高电平有效 个位. DI6 — 十位. DI7       1. 低电平有效 个位. DI6 — 十位. DI7	P4-32		0.00s ∼ 10.00s	0.10s	☆
P4-34       AI 低于最小输入设       0. 对应最小输入设定       1: 0.0%       000       ☆         产选择       十位: AI2 低于最小输入设定选择(0 ~ 1, 同上)       百位: AI3 低于最小输入设定选择(0 ~ 1, 同上)       000       ★         P4-35       DI1 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-37       DI3 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-38       DI 端子有效模式选择       0: 高电平有效       1: 低电平有效       0.0s       ★         P4-38       DI 端子有效模式选择       0: 高电平有效       1: 低电平有效       0.0000       ★         P4-39       DI 端子有效模式选择       0: 高电平有效       1: 低电平有效       0.0000       ★         P4-39       DI 端子有效模式选择       0: 高电平有效       1: 低电平有效       0.0000       ★	P4-33	AI 曲线选择	1: 曲銭1 (2点, 见P4-13 ~ P4-16) 2: 曲线2 (2点, 见P4-18 ~ P4-21) 3: 曲线3 (2点, 见P4-23 ~ P4-26) 4: 曲线4 (4点, 见A6-00 ~ A6-07) 5: 曲线5 (4点, 见A6-08 ~ A6-15) +位: Al2 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)	321	☆
P4-36       DI2 延退时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-37       DI3 延退时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-38       DI 端子有效模式选择 1       0: 高电平有效 千位: DI1 十位: DI2 百位: DI3 千位: DI4 万位: DI5       000000       ★         P4-39       DI 端子有效模式选择 2       0: 高电平有效 个位: DI6 十位: DI7       1: 低电平有效 个位: DI6       000000       ★	P4-34		0: 对应最小输入设定	000	☆
P4-37       DI3 延迟时间       0.0s ~ 3600.0s       0.0s       ★         P4-38       DI 端子有效模式选择 1       0: 高电平有效 个位: DI1 十位: DI2 百位: DI3 千位: DI4 万位: DI5       00000       ★         P4-39       DI 端子有效模式选择 2       0: 高电平有效 个位: DI6 十位: DI7       1: 低电平有效 00000       ★	P4-35	DI1 延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	*
P4-38       DI 端子有效模式选择 1       O: 高电平有效 个位: DI1	P4-36	DI2 延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	*
P4-38       DI 端子有效模式选择 1       个位: DI1	P4-37	DI3 延迟时间		0.0s	*
P4-39 DI 端子有效模式选择 O: 高电平有效	P4-38		个位: DI1 十位: DI2 百位: DI3	00000	*
P5组 输出端子	P4-39		0: 高电平有效 1: 低电平有效	00000	*
	P5 组	输出端子			

	名 称	设定范围	出厂值	更改
		0: 无输出		
		1: 变频器运行中		
		2: 故障输出(为自由停机的故障)		
		3: 频率水平检测 PDT1 输出		
	控制板继电器功能选	4: 频率到达		
	择	5: 零速运行中(停机时不输出)		
P5-02	(RO1A-RO1B-RO1C	6: 电机过载预报警	0	☆
)	)	7: 变频器过载预报警		
	,	8: 设定记数值到达		
		9: 指定记数值到达		
		10: 长度到达		
		11: PLC 循环完成		
		12: 累计运行时间到达		
		13: 频率限定中		
		<ul><li>14: 转矩限定中</li><li>15: 运行准备就绪</li></ul>		
		16: Al1>Al2		
		17: 上限频率到达		
		18: 下限频率到达(运行有关)		
	扩展继电器功能选择	19: 欠压状态输出		
P5-03	(RO2A-RO2B-RO2C	20: 通讯设定	2	☆
	)	21: 定位完成(保留)		
		22: 定位接近(保留)		
		23: 零速运行中2(停机时也输出)		
		24: 累计上电时间到达		
		25: 频率水平检测 PDT2 输出		
		26: 頻率 1 到达输出 27: 频率 2 达输出		
		28: 电流 1 到达输出		
		29: 电流 2 到达输出		
		30: 定时到达输出		
		31: Al1 输入超限		
		32: 掉载中		
		33: 反向运行中		
P5-04	DO 输出功能选择	34: 零电流状态	0	☆
		35: 模块温度到达		
		36: 输出电流超限		
		37: 下限频率到达(停机也输出) 38: 告警输出(所有故障)		
		39: 电机过温预报警		
		40: 本次运行时间到达		
		41: 故障输出(为自由停机的故障且欠压不输出)		
		THE RATING VICINITY OF THE PROPERTY OF THE PRO		
		0: 运行频率 1: 设定频率 2: 输出电流		
P5-07	AO1 输出功能选择	3: 输出转矩 4: 输出功率 5: 输出电压	0	☆
F3-07	AOT相比划形态计	6: PLUSE 脉冲给定 7: Al1 8: Al2	0	M
		9: Al3   10: 长度   11: 记数值		
		12: 通讯设定 13: 电机转速		
		14:输出电流(100.0%对应1000.0A)		
DE 00	4 00 to 11 11 46 4 17	15:输出电压 (100.0% 对应 1000.0V)		
P5-08	AO2 输出功能选择	10 July 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11		
		16: 电机输出转矩(实际值,相对电机的百分比)	1	☆
		16: 电机栅出转矩(头柄值,相对电机的目分比) 17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比)	1	☆
DC 40	AO4 雷拉五針	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比)		
	1	<ul><li>17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比)</li><li>-100.0% ~ +100.0%</li></ul>	0.0%	☆
P5-11	AO1 增益	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00	0.0%	☆
P5-11 P5-12	AO1 增益 AO2 零偏系数	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +100.0%	0.0% 1.00 0.0%	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> </ul>
P5-11 P5-12 P5-13	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00	0.0% 1.00 0.0% 1.00	☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s	0.0% 1.00 0.0%	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> </ul>
P5-11 P5-12 P5-13	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00	☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间	17: 変頻器输出转矩(实际值、相对変頻器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s	公 公 公 公
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s	\$\frac{1}{2}\$
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间	17: 変類器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间	17: 変類器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s	公 公 公 公
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择	17: 変類器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 同	17: 変類器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择	17: 変類器输出转矩(实际值、相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启 P6-00	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 零偏系数 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 (件控制)	17: 変類器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2 0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启 P6-00	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 同	17: 変類器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -10.00% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度顕踪再启动 2: 预励磁启动(交流异步机)	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启 P6-00	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 零偏系数 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 (件控制)	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -10.00% ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s	☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启 P6-00	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 特速制	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励磁启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s	☆         ☆           ☆         ☆           ☆         ☆           ☆         ☆           ☆         ☆           ★         ★
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启 P6-00 P6-01 P6-02 P6-03	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 体弦响 启动方式 转速跟踪方式 转速跟踪快慢 启动频率	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0os	☆          ☆         ☆         ☆         *         *         *         *         *         *         *         *         *         *
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6 组 启 P6-00 P6-01	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 (序控制) 启动方式 转速跟踪疗式 转速跟踪快慢 启动频率	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s	
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6组启 P6-00 P6-01 P6-02 P6-03	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 (序弦响) 启动方式 转速跟踪快慢 启动频率保持时间	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 -100.0% ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0os	☆         *          *         *         *
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6-00 P6-01 P6-01 P6-02 P6-03 P6-04	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 (序控制) 启动方式 转速跟踪方式 转速跟踪存式 自动频率限持时间 启动频率限持时间	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +100.00 -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s 0% ~ 100.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s	☆     ☆       ☆     ☆       ☆     ☆       ☆     ★       ☆     ★
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6-00 P6-01 P6-01 P6-02 P6-03 P6-04	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 存效制 启动方式 转速跟踪决模 启动频率保持时间 启动直流制动电流/预 励磁电流 启动直流制动时间/	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +100.00 -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s 0% ~ 100.0s	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s	☆         ☆           ☆         ☆           ☆         ☆           ☆         ★           ☆         ★
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6組启 P6-00 P6-01 P6-02 P6-03 P6-04	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 (序控制) 启动方式 转速跟踪方式 转速跟踪存式 自动频率限持时间 启动频率限持时间	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +100.00 -10.00 ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 人工频开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s 0% ~100%	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s	☆     ☆       ☆     ☆       ☆     ☆       ☆     ★       ☆     ★       ★     ★
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6-01 P6-01 P6-02 P6-03 P6-04 P6-05	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 RELAY输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 体控制 启动方式 转速跟踪块慢 启动频率 启动频率 启动频率 启动频率 启动频率 启动频率 启动频率 启动频率	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +100.00 -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励磁启动(交流异步机) 0: 从最大频率开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s 0% ~ 1000%	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s	☆     ☆       ☆     ☆       ☆     ☆       ☆     ☆       ★     ☆       ★     ★
P5-11 P5-12 P5-13 P5-17 P5-18 P5-19 P5-22 P6-01 P6-01 P6-01 P6-02 P6-03 P6-04	AO1 增益 AO2 零偏系数 AO2 增益 DO 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 RELAY2 输出延迟时间 DO 输出端子有效状态选择 存效制 启动方式 转速跟踪决模 启动频率保持时间 启动直流制动电流/预 励磁电流 启动直流制动时间/	17: 变频器输出转矩(实际值,相对变频器的百分比) -100.0% ~ +100.0% -10.00 ~ +100.00 -10.00 ~ +10.00 -10.00 ~ +10.00 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0.0s ~ 3600.0s 0. 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2  0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励融启动(交流异步机) 0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始 1 人工频开始 1 ~ 100 0.00Hz ~ 10.00Hz 0.0s ~ 100.0s 0% ~100%	0.0% 1.00 0.0% 1.00 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s 0.0s	☆     ☆     ☆     ☆     ☆     ☆     ☆     ☆     ★     ★     ☆     ★     ★

	_	D300 系列高性能矢量型变频器	少双叫	IX.
功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
	例 S 曲线结束段时间比			
P6-09	例	0.0% ~ (100.0%-P6-08)	30.0%	*
P6-10	停机方式 停机直流制动起始频	0: 减速停车 1: 自由停车	0	☆
P6-11	率	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P6-12	停机直流制动等待时	0.0s ∼ 100.0s	0.0s	☆
P6-13	停机直流制动电流	0% ∼ 100%	0%	☆
P6-14	停机直流制动时间	0.0s ~ 100.0s	0.0s	☆
P6-15	制动使用率	0% ~ 100%	100%	☆
	转速跟踪电流 盘与显示	30% ~ 200%	机型确定	*
	M 键功能选择	0: M键无效 1: 操作面板命令通道与远程命令通道(端子命令通道或通讯命令通道)切换,若当前的命令源为键盘控制,则此键功能无效。 2: 正反转切换 通过 M 键切换频率指令的方向。该功能只在命令源为操作面板命令通道时有效。 3: 正转点动 di键键盘 M 键实现正转点动 (FJOG) 4: 反转点动 是过键盘 M 键字现正转点动 (FJOG)	0	*
	STOP/RESET 键功	通过键盘 M 键实现反转点动(RJOG)  0: 只在键盘操作方式下,STOP/RES 键停机功能有效		
P7-02	能	1:在任何操作方式下,STOP/RES 键停机功能均有效	1	☆
P7-03	LED 运行显示参数 1	0000 ~ FFFF Bit00: 运行频率1 (Hz) Bit01: 设定频率 (Hz) Bit02: 母线电压 (V) Bit03: 输出电压 (V) Bit04: 输出电流 (A) Bit05: 输出功率 (kW) Bit06: 输出转矩 (%) Bit07: D1输入状态 Bit08: DO 输出状态 Bit09: Al1 电压 (V) Bit10: Al2 电压 (V) Bit11: Al3 电压 (V) Bit12: 计数值 Bit14: 负载速度显示 Bit15: PID 设定	1F	☆
P7-04	LED 运行显示参数 2	0000 ~ FFFF Bit00. PID 反馈 Bit01. PLC 阶段 Bit02. PULSE 输入脉冲频率(kHz) Bit03. 运行频率2 (Hz) Bit04. 剩余运行时同 Bit05. Al1 校正前电压 (V) Bit06. Al2 校正前电压 (V) Bit07. Al3 校正前电压 (V) Bit08. 线速度 Bit09. 当前上电时同 (Hour) Bit10. 当前运行时间 (Min) Bit11. PULSE 输入脉冲频率 (Hz) Bit12. 通讯设定值 Bit13. 编码器反馈速度 (Hz) Bit14. 主频率 X 显示 (Hz) Bit15. 辅频率 Y 显示 (Hz)	0	ជ
P7-05	LED 停机显示参数	0000 ~ FFFF Bit00: 设定频率 (Hz) Bit01: 母线电压 (V) Bit02: DI 输入状态 Bit03: DO 输出状态 Bit04: Al1 电压 (V) Bit05: Al2 电压 (V) Bit06: Al3 电压 (V) Bit07: 计数值 Bit08: 长度值 Bit09: PLC 阶段 Bit10: 负载速度 Bit11: PID 设定 Bit12: PULSE 输入脉冲频率 (kHz)	33	*
P7-06	负载速度显示系数	0.0001 ~ 6.5000	1.0000	☆

3/7



功能码	4	No. 3 - 44-773	1	
	名 称 模块散热器温度	设定范围	出厂值	更改
P7-07 P7-08	产品号	0.0°C ∼ 100.0°C	-	•
	累计运行时间	0h ∼ 65535h		•
P8组轴		0.000011		
P8-00	点动运行频率	0.00Hz ~ 最大频率	2.00Hz	☆
P8-01	点动加速时间	0.0s ~ 6500.0s	20.0s	☆
P8-02	点动减速时间	0.0s ~ 6500.0s	20.0s	☆
P8-03	加速时间 2	0.0s ∼ 6500.0s	机型确定	☆
P8-04	减速时间 2	0.0s ∼ 6500.0s	机型确定	☆
P8-05	加速时间3	0.0s ∼ 6500.0s	机型确定	☆
P8-06	减速时间 3	0.0s ∼ 6500.0s	机型确定	☆
P8-07	加速时间 4	0.0s ∼ 6500.0s	机型确定	☆
P8-08	减速时间 4	0.0s ∼ 6500.0s	机型确定	☆
P8-09	跳跃频率 1	0.00Hz ~ 最大頻率	0.00Hz	☆
P8-10	跳跃频率 2	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P8-11	跳跃频率幅度	0.00Hz ~ 最大频率	0.01Hz	☆
P8-12	正反转死区时间	0.0s ∼ 3000.0s	0.0s	☆
P8-13	反向频率禁止	0: 允许 1: 禁止	0	☆
P8-14	设定频率低于下限频	0: 以下限频率运行 1: 停机 2: 零速运行	0	☆
	率运行模式			
P8-15	下垂控制	0.00Hz ~ 10.00Hz	0.00Hz	☆
P8-16	设定累计上电到达时 间	0h ~ 65000h	0h	☆
P8-17	设定累计运行到达时间	0h ~ 65000h	0h	☆
P8-18	启动保护选择	0: 不保护 1: 保护	0	☆
P8-19		0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
10-13	频率检测滞后值		30.00112	A
P8-20	(PDT1)	0.0% ~ 100.0% (PDT1 电平)	5.0%	☆
P8-21	频率到达检出宽度	0.0% ~ 100.0% (最大頻率)	0.0%	☆
P8-22	加减速过程中跳跃频	0: 无效 1: 有效	0	☆
D0.05	率是否有效 加速时间 1 与加速时	O COLL ST LATERS	0.0011	
P8-25	间2切换频率点 减速时间1与减速时	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P8-26	间2切换频率点	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆ .
P8-27 P8-28	端子点动优先 频率检测值(PDT2)	0: 无效	0 50.00Hz	☆ _^
P8-29	频率检测滞后值 (PDT2)	7.0	5.0%	☆ ☆
P8-30	任意到达频率检测值	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
P8-30 P8-31	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽	0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0% (最大頻率)		☆
	任意到达频率检测值 1	0.0% ~ 100.0%(最大頻率)	50.00Hz	
P8-31 P8-32	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽 度1	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率	50.00Hz 0.0% 50.00Hz	☆
P8-31 P8-32 P8-33	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽 度1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 度	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率	50.00Hz 0.0% 50.00Hz 0.0%	☆ ☆
P8-31 P8-32	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽度1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率)	50.00Hz 0.0% 50.00Hz	☆
P8-31 P8-32 P8-33	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽 度1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 度	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0%	50.00Hz 0.0% 50.00Hz 0.0%	<ul><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li></ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽 度 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 度 2 等电流检测水平	0.0% ~ 100.0% (最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0% (最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0% (不检测)	50.00Hz 0.0% 50.00Hz 0.0% 5.00%	Δ Δ
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽度 度1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 度2 零电流检测水平 电流检测延迟时间	0.0% ~ 100.0% (最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0% (最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0% (不检测) 0.1% ~ 300.0% (电机额定电流)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s	<ul><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li></ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35 P8-36	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽度 度1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 度2 零电流检测水平 电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限值 输出电流超限检测延	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%	\$ \$\$ \$\$ \$\$
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-36 P8-36	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽度1 任意到达频率检测值2 任意到达频率检测度度2 零电流检测水平电流检测水平电流检测延迟时间 输出电流超限值 输出电流超限位 输出电流超限位	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s	50.00Hz 0.0% 50.00Hz 0.0% 5.0% 0.10s 200.0%	<ul><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>Δ</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li><li>D</li>&lt;</ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35 P8-36 P8-37 P8-38	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检出宽度 度1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检出宽度2 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限值 输出电流超限值 输出电流超限位	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s	50.00Hz 0.0% 50.00Hz 0.0% 5.0% 0.10s 200.0% 0.00s	<ul><li>☆</li><li>☆</li><li>☆</li><li>☆</li><li>☆</li><li>☆</li><li>☆</li></ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 要电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限值 输出电流超限值 输出电流超限值 行意到达电流 1 任意到达电流 1	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  100.0%  0.00s	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> <li>☆</li> </ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 要电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限值 输出电流超限值 输出电流超限值 行意到达电流 1 任意到达电流 1	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0%(最大頻率) 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  100.0%	\$\frac{1}{2}\$\$ \$\frac{1}{2}\$\$\$ \$\frac{1}{2}\$
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-41 P8-42	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测度 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 度2 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限值 输出电流超限值 输出电流超限值 统一型。 近时 任意到达电流 1 任意到达电流 1 任意到达地电流 2 任成至到达频率检出宽度 2 任成至到达规率检测延迟时间	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0%(最大頻率) 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  100.0%  0.0%	\$\frac{1}{4}\$\$ \$\frac{1}{4}\$\$\$ \$\frac{1}{4}\$
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-41 P8-42	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 2 任意到达频率检测度 2 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限检测延迟时间 输出电流超限检测延迟时间 任意到达电流 1 任意到达电流 1 任意到达电流 2 度	0.0% ~ 100.0% (最大頻率)  0.00Hz ~ 最大頻率  0.0% ~ 100.0% (最大頻率)  0.0% ~ 300.0% (100	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  100.0%  0.0%	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li></ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-41 P8-42 P8-43	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测度 2 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限检测延迟时间 输出电流超限检测延迟时间 任意到达电流 1 任意到达电流 2 定时功能选择 定时运行时间选择 定时运行时间选择	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0% (不检测) 0.1% ~ 300.0% (电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0% (电机额定电流) 0. 无效 1: 有效 0. P8-44 设定 1: Al1 2: Al2 3: Al3 模拟输入量程对应P8-44 0.0Min ~ 6500.0Min	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  0.0%  0.0%  0	\$\dagger\$ \dagger\$ \d
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-42 P8-42	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 年意到达频率检测度 3 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限位 输出电流超限位 输出电流超限位 统多到达电流 1 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 在意到达电流 2 在意到达电流 4 在意到达	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0% (不检测) 0.1% ~ 300.0% (电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0% (电机额定电流) 0.0% ~ 500.0% (电极)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  0.0%  0.0%  0.0%  0.0%  0.0%  0.0%	☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆ ☆
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-35 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-41 P8-42 P8-45 P8-46	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 年意到达频率检测度 变 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限位 输出电流超限位 统多到达电流 1 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意对达电流 2 在意到达电流 4 在意到达电流 4 在意对达电流 4 在意对达明 4 在意对证明 4 在意述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述述	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0% (不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  0.0%  0  0.0Min  3.10V  6.80V	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li></ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-42 P8-42 P8-43	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 年意到达频率检测度 3 零电流检测水平 电流检测延迟时间 输出电流超限位 输出电流超限位 输出电流超限位 统多到达电流 1 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 在意到达电流 2 在意到达电流 4 在意到达	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0%(不检测) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流) 0. 无效   1: 有效 0: 天效   1: 有效 0: P8-44 设定   1: Al1 2: Al2   3: Al3 模拟输入量程对应 P8-44 0.0Min ~ 6500.0Min 0.00V ~ P8-46	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  0.0%  0.0%  0.0%  0.0%  0.0Min  3.10V	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li></ul>
P8-31 P8-32 P8-33 P8-34 P8-36 P8-37 P8-38 P8-39 P8-40 P8-41 P8-42 P8-45 P8-45 P8-46 P8-46	任意到达频率检测值 1 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 任意到达频率检测值 2 年意到达频率检测度 要电流检测处理时间 输出电流超限值 输出电流超限值 输出电流超限位 输出电流超限检测延迟时间 标意到达电流 1 任意到达电流 2 任意到达电流 2 任意到达电流 2 在意到达电流 2 在意对达电流 4 在意到达电流 4 在意到达	0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.00Hz ~ 最大頻率 0.0% ~ 100.0%(最大頻率) 0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流 0.01s ~ 600.00s 0.0% (不检測) 0.1% ~ 300.0%(电机额定电流) 0.00s ~ 600.00s 0.0% ~ 300.0%(电机额定电流) 0. 无效 1: 有效 0: P8-44 设定 1: Al1 2: Al2 3: Al3 模拟输入量程对应 P8-44 0.0Min ~ 6500.0Min 0.00V ~ P8-46 P8-45 ~ 10.00V 0°C ~ 100 °C	50.00Hz  0.0%  50.00Hz  0.0%  5.0%  0.10s  200.0%  0.00s  100.0%  0.0%  0.0%  0.0%  0.0Min  3.10V  6.80V  75°C	<ul> <li>☆</li> <li>☆</li></ul>

P8-51 休眠頻率     0.00Hz ~ 唤醒頻率 (P8-49)     0.00       P8-52 休眠延迟时间     0.0s ~ 6500.0s     0.0       P8-53 定     0.0 ~ 6500.0Min     0.0       P8-54 输出功率校正系数     0.00% ~ 200.0%     100       P9组 故障与保护     P9-00 电机过载保护选择     0.0 禁止     1: 允许       P9-01 电机过载保护增益     0.20 ~ 10.00     1.1       P9-02 电机过载保护增益     0.20 ~ 10.00     80       上电对地短路保护选     80	
P8-51 休眠頻率     0.00Hz ~ 唤醒频率 (P8-49)     0.00Hz ~ 吹醒频率 (P8-49)       P8-52 休眠延迟时间     0.0s ~ 6500.0s     0.0       P8-53 定     0.0 ~ 6500.0Min     0.0       P8-54 输出功率校正系数     0.00% ~ 200.0%     100       P9组 故障与保护     0. 禁止     1. 允许       P9-01 电机过载保护递择     0. 禁止     1. 允许       P9-02 电机过载预整系数     50 ~ 100%     86       P9-07     1. 有效	一值 更记
P8-62     休眠延迟时间     0.0 ~ 6500.0s     0.1       P8-63     本次运行到达时间设定     0.0 ~ 6500.0Min     0.0       P8-64     输出功率校正系数     0.00% ~ 200.0%     100       P9-84 <b>100</b> 中9-8 <b>100</b> P9-95     电机过载保护选择     0: 禁止     1: 允许       P9-90     电机过载保护递益     0.20 ~ 10.00     1.1       P9-90     电机过载保护递益     50 ~ 100%     86       P9-90     上电对地短路保护选     0: 无效     1: 有效	
P8-53     本次运行到达时间设定     0.0 ~ 6500.0Min     0.0       P8-54     输出功率校正系数     0.00% ~ 200.0%     100       P9-42     故障与保护     0: 禁止     1: 允许       P9-01     电机过载保护增益     0.20 ~ 10.00     1.1       P9-02     电机过载预警系数     50 ~ 100%     80       P9-07     上电对地短路保护选     0: 无效     1: 有效	
定   P8-54   輸出功率校正系数   0.00% ~ 200.0%   100   P9 組 故障与保护   P9-00   电机过载保护选择   0: 禁止   1: 允许   ア9-01   电机过载保护递益   0.20 ~ 10.00   1.1   P9-02   电机过载预警系数   50 ~ 100%   80   P9-07   上电对地短路保护选   0: 天效   1: 有效   7.   7.   7.   7.   7.   7.   7.   7	
P9组 故障与保护       P9-00     电机过载保护选择     0: 禁止     1: 允许       P9-01     电机过载保护增益     0.20 ~ 10.00     1.1       P9-02     电机过载预警系数     50 ~ 100%     80       P9-07     上电对地短路保护选     0: 天效     1: 有效	
P9-00     电机过载保护选择     0: 禁止     1: 允许       P9-01     电机过载保护增益     0.20 ~ 10.00     1.1       P9-02     电机过载预警系数     50 ~ 100%     80       P9-07     上电对地短路保护选     0: 天效     1: 有效	.070
P9-01     电机过载保护增益     0.20 ~ 10.00     1.1       P9-02     电机过载预警系数     50 ~ 100%     80       P9-07     上电对地短路保护选     0: 天效     1: 有效	
P9-02     电机过载预警系数     50 ~ 100%       B0     上电对地短路保护选       0: 天效     1: 有效	
P9-07 上电对地短路保护选 0: 无效 1: 有效	00 ☆
P9-07   10: 无效 1: 有效   1	% ☆
	1 ☆
P9-08 制动单元动作起始电 压 650.0V ~ 800.0V 76	0V ☆
	) ☆
P9-10   故障自动复位期间故障	0 ☆
P9-11 故障自动复位间隔时 0.1s ~ 100.0s 1.1	0s ☆
间 A D A A A A A Telegraphy of the	
个位:输入缺相保护选择 输入缺相\接触器吸合	
P9-12 保护选择 0: 禁止 1: 允许 1	1 ☆
十位: 接触器吸合保护选择	
P9-13 输出缺相保护选择 0: 禁止 1: 允许	1 ☆
0: 无故障	
1: 保留	
2: 加速过电流	
3: 减速过电流	
4: 恒速过电流	
P9-14 第一次故障类型 5: 加速过电压 -	-   ●
6: 减速过电压	
7: 恒速过电压	
8: 缓冲电阻过载	
9: 欠压	
10: 变频器过载	
<del></del>	
11: 电机过载	
12: 输入缺相	
13: 输出缺相	
14: 模块过热	
15: 外部故障	
P9-15 第二次故障类型 16: 通讯异常 -	-
17: 接触器异常	
18: 电流检测异常	
19: 电机调谐异常	
24 参数法写具带	
21: 参数读写异常	
22: 变频器硬件异常	
23: 电机对地短路	
26: 运行时间到达	
27: 用户自定义故障 1	
28: 用户自定义故障2	
29: 上电时间到达	
第三次(最近一次)	_
P9-16   30: 掉载   -	-   •
31: 运行时 PID 反馈丢失	
40: 快速限流超时	
io: podrkoneni	
41: 运行时切换电机	
41: 运行时切换电机	
<ul><li>41: 运行时切换电机</li><li>42: 速度偏差过大</li></ul>	
<ul><li>41: 运行时切换电机</li><li>42: 速度偏差过大</li><li>43: 电机超速</li></ul>	-   •
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  第三次(最近一次)	- •
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17	
41: 运行时切换电机       42: 速度偏差过大       43: 电机超速       P9-17       放应时频率       P9-18       第三次(最近一次)       加熔时电流       P0-10	_   _
41: 运行时切换电机       42: 速度偏差过大       43: 电机超速       P9-17 放降时频率       第三次(最近一次)       P9-18 故障时电流       第三次(最近一次)       中9-19 故障时母线电压	- •
41: 运行时切换电机       42: 速度偏差过大       43: 电机超速       P9-17 放摩时频率       第三次(最近一次)       内9-18 放摩时电流       第三次(最近一次)       内9-19 放摩时移线电压       第三次(最近一次)       力       中9-20 放摩时输入端子状态	- •
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 故障时频率  ———————————————————————————————————	- • - •
41: 运行时切換电机 42: 速度備差过大 43: 电机超速  P9-17	- • - •
41: 运行时切換电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17	- • • • • • • • • • • • • • • • • • • •
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 故障时频率  第三次(最近一次) 故障时频率  第三次(最近一次) 故障时电战  第三次(最近一次) 故障时电战  第三次(最近一次) 故障时移线电压  P9-20 故障时络人墙子状态  P9-21 故障时输出端子状态  P9-22 故障时统力法  第三次(最近一次) 故障时统力操子状态  P9-23 故障时变频器状态  P9-23 故障时上电时间  第三次(最近一次) 力域的时、最近一次) 力域的时、最近的一次) 一	+
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 故障时频率	+
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 故障时频率  デニ次(最近一次) 故障时頻率  P9-18 故障时电流	+
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 故障时频率  第三次(最近一次) 故障时境率  第三次(最近一次) 故障时电流  第三次(最近一次) 故障时号线电压  P9-20 故障时為人端子状态  P9-21 故障时後地正  第三次(最近一次) 故障时输出端子状态  P9-22 故障时後地元  第三次(最近一次) な障时後地元  第三次(最近一次) な障时後地元  第三次(最近一次) な障时地流  第三次(最近一次) な障时を頻響状态  P9-23 故障时上申时间  第三次(最近一次) な障时上申时间  第三次(最近一次) な障时を頻響状态  P9-24 故障时を行时间  P9-27 第二次故障时频率 — — — — — — — — — — — — — — — — — — —	- •
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 放麻时频率  第三次(最近一次) 故障时电流  第三次(最近一次) 故障时母线电压  第三次(最近一次) 故麻时给入端子状态  P9-20 放麻时输入端子状态  P9-21 放麻时输出端子状态  P9-22 数率时使频器状态  第三次(最近一次) 故麻时变频器状态  第三次(最近一次) 故麻时变频器状态  第三次(最近一次) 故麻时变频器状态  第三次(最近一次) 故麻时变频器状态  第三次(最近一次) 故麻时变频器状态  第三次(最近一次) 故麻时变频器状态  第三次(最近一次) 动麻时时度相同  P9-24 第三次(最近一次) 动麻时时度相同  P9-25 第三次(最近一次) 动麻时时段线电	- • - •
41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速  P9-17 故障时频率  第三次(最近一次) 故障时频率  第三次(最近一次) 故障时电流  P9-18 故障时电流  第三次(最近一次) 故障时程线电压  P9-20 故障时绪人端子状态  P9-21 故障时绪人端子状态  P9-22 故障时统为(最近一次) 故障时统力(最近一次) 故障时绝比等分次。  第三次(最近一次) 故障时绝处等分次。  第三次(最近一次) 故障时绝比等分次。  第三次(最近一次) 故障时处频器状态  P9-23 故障时上电时间  第三次(最近一次) 故障时上电时间  第三次(最近一次) 故障时上电时间  第三次(最近一次) 故障时上电时间  P9-27 第二次战壁时频率  P9-28 第二次战壁时频率	- • - •

功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
	子状态 第二次故障时输出端			
P9-31	子状态	_	_	•
P9-32	第二次故障时变频器	_	_	
P9-32	状态			•
P9-33	第二次故障时上电时	_	_	•
	第二次故障时运行时			
P9-34	间	_	_	•
P9-37	第一次故障时频率	_	-	•
P9-38	第一次故障时电流	_		•
P9-39	第一次故障时母线电 压	_	_	•
	第一次故障时输入端			
P9-40	子状态	_	=	•
P9-41	第一次故障时输出端	_	_	•
	子状态			
P9-42	第一次故障时变频器状态	_	_	•
DO 10	第一次故障时上电时			_
P9-43	间	_		•
P9-44	第一次故障时运行时	_	_	•
	间	个位: 电机过载 (Err11)		
		0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行		
P9-47	故障保护动作选择1	十位:输入缺相(Err12)(同个位)	00000	☆
	347714	百位: 输出缺相 (Err13) (同个位)		
		千位: 外部故障 (Err15) 同个位) 万位: 通讯异常 (Err16) (同个位)		
		个位: 保留		
		十位:功能码读写异常(Err21)		
P9-48	故障保护动作选择2	0: 自由停机 1: 按停机方式停机	00000	☆
		百位: 保留 千位: 保留		
		万位:运行时间到达(Err26)		
		个位: 用户自定义故障 1(Err27)		
		十位: 用户自定义故障 2(Err28) 百位: 上电时间到(Err29)		
		千位: 掉载 (Err30)		
P9-49	故障保护动作选择3	0: 自由停车 1: 按停机方式停机	00000	☆
		2: 直接跳至电机额定频率的7%继续运行,不掉载时自		
		动恢复到设定频率运行 万位:运行时 PID 反馈丢失 (Err31) (同 P9-47 个位)		
		个位: 速度偏差过大 (Err42)		
		0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行		
P9-50	故障保护动作选择4	十位: 电机超速度 (Err43) 百位: 保留	00000	☆
		千位: 速度反馈错误 (Err52)		
	故障时继续运行频率	0: 以当前的运行频率运行 1: 以设定频率运行		
P9-54	选择	2: 以上限频率运行 3: 以下限频率运行 4: 以异常备用频率运行	0	☆
P9-55	异常备用频率	0.0% ~ 100.0% (100.0% 对应最大频率 P0-10)	100.0%	☆
P9-59	瞬停不停功能选择	0: 无效 1: 减速 2: 减速停机	0	☆
P9-60	瞬停动作暂停判断电 压	80.0% ~ 100.0%	90.0%	☆
	压 瞬停不停电压回升判			
P9-61	断时间	0.00s ∼ 100.00s	0.50s	☆
P9-62	瞬停不停动作判断电 压	60.0% ~ 100.0%(标准母线电压)	80.0%	☆
P9-71	瞬停不停增益 KP	0 ~ 100	40	☆
P9-72	瞬停不停积分系数 Ki	0 ~ 100	30	☆
P9-73	瞬停不停动作减速时	0 ∼ 300.0s	20.0s	*
P9-63	间 掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0	☆
P9-64	掉载检测水平	0.0 ~ 100.0%	10.0%	☆
P9-65	掉载检测时间	0.0 ~ 60.0s	1.0s	☆
P9-67	过速度检测值	0.0% ~ 50.0% (最大频率)	20.0%	☆
P9-68 P9-69	过速度检测时间 速度偏差过大检测值	0.0s: 不检测 0.1 ~ 60.0s	1.0s	☆
	速度偏差过大检测时	0.0% ~ 50.0% (最大频率)	20.0%	☆ .
P9-70	间	0.0s: 不检测 0.1 ~ 60.0s	5.0s	☆
PA组PI	D 功能	O DA 04 276-2 4 A14		
PA-00	PID 给定源	0: PA-01 设定 1: Al1 2: Al2 3: Al3 4: PLUSE 脉冲给定 5: 通讯给定	0	☆
		6: 多段指令给定	-	
PA-01	PID 数值给定	0.0% ~ 100.0%	50.0%	☆
			www.od	lry en

		JD300 系列尚性配大重型受殃者	帝 一	<u> </u>
功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
		0: Al1 1: Al2 2: Al3		
DA 00	DID CANE	3: Al1-Al2 4: PLUSE 脉冲给定 5: 通讯给定		
PA-02	PID 反馈源	6: Al1+Al2 7: MAX ( Al1 ,  Al2 )	0	☆
		8: MIN ( AI1 ,  AI2 )		
PA-03	PID 作用方向	0: 正作用 1: 反作用	0	☆
PA-04	PID 给定反馈量程	0 ~ 65535	1000	☆
PA-05	比例增益 Kp1	0.0 ~ 100.0	20.0	☆
PA-06	积分时间 Ti1	0.01s ∼ 10.00s	2.00s	☆
PA-07	微分时间 Td1	0.000s ~ 10.000s	0.000s	☆
PA-08	PID 反转截止频率	0.00 ~ 最大頻率	2.00Hz	☆
PA-09	PID 偏差极限	0.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
			0.10%	
PA-10	PID 微分限幅	0.00% ~ 100.00%		☆ ^
PA-11	PID 给定变化时间	0.00 ~ 650.00s	0.00s	☆ .
PA-12	PID 反馈滤波时间	0.00 ~ 60.00s	0.00s	☆
PA-13	PID 输出滤波时间	0.00 ∼ 60.00s	0.00s	☆
PA-15	比例增益 Kp2	0.0 ~ 100.0	20.0	☆
PA-16	积分时间 Ti2	0.01s ~ 10.00s	2.00s	☆
PA-17	微分时间 Td2	0.000s ~ 10.000s	0.000s	☆
PA-18	PID 参数切换条件	0: 不切换 1: 通过 DI 端子切换	0	☆
1 A-10	110多数切开来门	2: 根据偏差自动切换	Ů	A
PA-19	PID 参数切换偏差1	0.0% ~ PA-20	20.0%	☆
PA-20	PID 参数切换偏差2	PA-19 ~ 100.0%	80.0%	☆
PA-21	PID 初值	0.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PA-22	PID 初值保持时间	0.00 ~ 650.00s	0.00s	☆
D4 00	两次输出偏差正向最		4.0001	
PA-23	大值	0.00% ~ 100.00%	1.00%	☆
PA-24	两次输出偏差反向最	0.00% ~ 100.00%	1.00%	☆
FA-24	大值	0.00%	1.00 /6	и
		个位: 积分分离		
PA-25	PID 积分属性	0: 无效 1: 有效	00	☆
FA-23	FID 60万两庄	十位:输出到限值后是否停止积分	00	и
		0:继续积分 1:停止积分		
PA-26	PID 反馈丢失检测值	0.0%: 不判断反馈丢失 0.1% ~ 100.0%	0.0%	☆
D4 07	PID 反馈丢失检测时			
PA-27	间	0.0s ∼ 20.0s	0.0s	☆
PA-28	PID 停机运算	0: 停机不运算 1: 停机时运算	0	☆
PB组报	频、定长和计数			
		0: 相对于中心频率 (P0-07 频率源)		
PB-00	摆频设定方式	1: 相对于最大频率 (P0-10)	0	☆
PB-01	摆频幅度	0.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PB-02	突跳频率幅度	0.0% ~ 50.0%	0.0%	☆
	摆频周期	0.1s ~ 3000.0s	10.0s	☆
T D-05	摆频的三角波上升时		10.03	A
PB-04	间	0.1% ~ 100.0%	50.0%	☆
DD 05		0 05505	4000	
PB-05	设定长度	0m ∼ 65535m	1000m	☆
PB-06	实际长度	0m ∼ 65535m	0m	☆
PB-07	每米脉冲数	0.1 ~ 6553.5	100.0	☆
PB-08	设定计数值	1 ~ 65535	1000	☆
PB-09	指定计数值	1 ~ 65535	1000	☆
PC组多	段指令、简易 PLC		•	
PC-00	多段指令0	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-01	多段指令1	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-02	多段指令2	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-03	多段指令3	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-04	多段指令4	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-05	多段指令5	-100.0% ∼ 100.0%	0.0%	☆
PC-05	多段指令6	-100.0% ~ 100.0%		
			0.0%	☆
PC-07	多段指令7	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-08	多段指令8	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆ ^
PC-09	多段指令9	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆ .
PC-10	多段指令10	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-11	多段指令11	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-12	多段指令12	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-13	多段指令13	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-14	多段指令14	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-15	多段指令15	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
		0: 单次运行结束停机 1: 单次运行结束保持终值		
PC-16	简易 PLC 运行方式	2: 一直循环	0	☆
		个位: 掉电记忆选择	1	
	简易 PLC 掉电记忆选			
PC-17	择	十位: 停机记忆选择	00	☆
		0: 停机不记忆 1: 停机记忆	1	
	简易PLC第0段运行		1	
PC-18	时间	0.0s (h) ~6553.5s (h)	0.0s(h)	☆

	1			
功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
PC-19	简易 PLC 第 0 段加减 速时间选择	0 ~3	0	☆
PC-20	简易 PLC 第 1 段运行 时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-21	简易 PLC 第 1 段加减 速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-22	简易PLC 第2段运行 时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-23	简易 PLC 第 2 段加减 速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-24	简易 PLC 第3 段运行 时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-25	简易 PLC 第3 段加减 速时间选择	$0\sim 3$	0	☆
PC-26	简易PLC 第4段运行 时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-27	简易 PLC 第 4 段加减 速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-28	简易PLC 第5段运行 时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-29	简易 PLC 第5 段加减 速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-30	简易PLC 第6段运行 时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-31	简易 PLC 第6 段加減 速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-32	简易PLC第7段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-33	简易PLC第7段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-34	简易PLC第8段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-35	简易 PLC 第 8 段加 减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-36	简易PLC第9段运行时间	0.0s (h) ~6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-37	简易PLC第9段加减 速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-38	简易 PLC 第 10 段运 行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-39	简易 PLC 第 10 段加 减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-40	简易 PLC 第 11 段运 行时间	0.0s (h) ~6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-41	简易 PLC 第 11 段加 减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-42	简易 PLC 第 12 段运 行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-43	简易 PLC 第 12 段加 减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-44	简易 PLC 第 13 段运 行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-45	简易 PLC 第 13 段加 减速时间选择	$0\sim 3$	0	☆
PC-46	简易 PLC 第 14 段运 行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-47	简易 PLC 第 14 段加 减速时间选择	$0\sim 3$	0	☆
PC-48	简易 PLC 第 15 段运 行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-49	简易 PLC 第 15 段加 减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-50	简易 PLC 运行时间单位	0: s (秒) 1: h (小时)	0	☆
PC-51	多段指令 0 给定方式	0: 功能码 PC-00 给定 1: Al1	0	☆
PD组通	 	6: 预置频率 (P0-08) 给定, UP/DOWN 可修改		
リン紅地	11 <b>32 3</b> 3.	↑位: MODBUS		
PD-00	通讯波特率	0: 300BPS 1: 600BPS 2: 1200BPS 3: 2400BPS 4: 4800BPS 5: 9600BPS 6: 19200BPS 7: 38400BPS 8: 57600BPS	5	☆
PD-01	MODBUS 物据故式	9: 115200BPS 0: 无校验 (8-N-2) 1: 偶校验 (8-E-1) 2: 奇校验 (8-O.1) 3: 干校验 (8-N.1)	0	☆
<u> </u>	数据格式	2: 奇校验 (8-O-1) 3: 无校验 (8-N-1)		

	1	D300 系列高性能矢量型变频器	1	
功能码	名 称	设定范围	出厂值	更改
PD-02	本机地址	0: 广播地址 1 ~ 247 (MODBUS)	1	☆
PD-03	MODBUS 应答延迟	0 ~ 20ms	2	☆
PD-04	串口通讯超时时间	0.0: 无效 0.1 ~ 60.0s 个位: MODBUS	0.0	☆
PD-05	MODBUS	0: 非标准的 MODBUS 协议	1	☆
1 0 00	Mobboo	1:标准的 MODBUS 协议		^
PD-06	通讯读取电流分辨率	0: 0.01A 1: 0.1A	0	☆
P组以	能码管理			
PP-00	用户密码	0 ~ 65535	0	☆
PP-01	参数初始化	0: 无操作 01: 恢复出厂参数,不包括电机参数	0	*
DD 04	功能码修改属性	02: 清除记录信息	0	☆
	7月18日7月18日 (大) (大) (大) (大) (大) (大) (大) (大) (大) (大)	0: 可修改 1: 不可修改	U	Ж
	速度/转矩控制方式选			
A0-00	择	0: 速度控制 1: 转矩控制	0	*
	转矩控制方式下转矩	0:数字设定1(A0-03) 1: Al1 2: Al2		
A0-01	设定源选择	3: Al3 4: PLUSE 脉冲给定 5: 通讯给定 6:	0	*
	转矩控制方式下转矩	MIN (AI1,AI2) 7: MAX (AI1,AI2)		
A0-03	数字设定	-200.0% ~ 200.0%	150.0%	☆
	转矩控制正向最大频			
A0-05	率	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
A0-06	转矩控制反向最大频	0.00Hz ~ 最大頻率	50.00Hz	☆
	率	V.OO: i.	50.00FZ	×
A0-07	转矩控制加速时间	0.00s $\sim$ 65000s	0.00s	☆
A0-08	转矩控制减速时间	0.00s ∼ 65000s	0.00s	☆
	制优化参数 DDMM+IIIA L阻标束	5 00Hz ~ 县士稻家	0.001-	
A5-00 A5-01	DPWM切换上限频率 PWM 调制方式	5.00HZ ~ 敢大频率 0: 异步调制 1: 同步调制	8.00Hz 0	☆
A5-01	I VVIVI (ngipg/J/2/4	0: 随机 PWM 无效	0	M
A5-03	随机 PWM 深度	1 ~10: PWM 载频随机深度	0	☆
A5-04	快速限流使能	0: 不使能 1: 使能	1	☆
A5-06	欠压点设置	60.0% ~ 140.0%	100.0%	☆
A5-09	过压点设置	200.0V ~ 2200.0V	机型确定	*
3. U0组监	视参数组			
功能码	名称	显示范围	通讯地	hi:
U0-00	运行频率(Hz)	0.00 ~ 320.00Hz (P0-22=2)	7000H	1
U0-01	设定频率(Hz)	$0.0 \sim 3200.0$ Hz (P0-22=1)	7001H	1
U0-02	母线电压 (V)	0.0V ~ 3000.0V	7002h	1
U0-03	输出电压 (V)	0V ∼ 1140V	7003F	
U0-04	输出电流(A)	0.00A ~ 655.35A	7004H	1
U0-05	输出功率(kW)	0 ~ 32767	7005H	ł
	输出转矩(%)电机			
U0-06	额定转矩的百分比输	-200.0% ~ 200.0%	7006H	ł
	出值			
U0-07	DI 输入状态	0 ~ 32767	7007H	ł
U0-08	DO 输出状态	0 ~ 1023	7008F	1
U0-09	All 电压(V)	0.01V	7009F	1
U0-10	Al2 电压 (V) /电流 (mA)		700AF	1
U0-12	计数值	0.00mA $\sim$ 20.00mA $\sim$ 65535	700CF	4
U0-13	长度值	0 ~ 65535	700DH	
U0-14	负载速度显示	0 ~ 65535	700EH	
U0-15	PID 设定	0 ~ 65535	700FH	
U0-16	PID 反馈	0 ~ 65535	7010H	
U0-17	PLC 阶段	0 ~ 65535	7011F	1
U0-18	PULSE 输入脉冲频	0 ~ 100kHz	7012H	1
	率 (Hz)	220.00Hz ~, 220.00H=		
U0-19	反馈速度(Hz)	-320.00Hz ∼ 320.00Hz -3200.0Hz ∼ 3200.0Hz	7013F	1
U0-20	剩余运行时间	-3200.0H2	7014	1
U0-21	All 校正前电压	0.000V ~ 10.570V	7015H	
U0-22	Al2 校正前电压 (V)	$0.000V \sim 10.570V$	7016H	1
U0-24	/电流(mA) 线速度	0.000mA $\sim$ 20.000mA $\sim$ 65535m/Min	7018	
U0-25	当前上电时间	0 ~ 6500Min	7019H	ı
110	Mr 262-712-	0.0 0500.01.5		

0.0  $\sim$  6500.0Min

701AH

U0-26 当前运行时间

功能码	名称	显示范围	通讯地址
U0-28	通讯设定值	-100.00% ~ 100.00%	701CH
U0-30	主频率 X 显示	0.00Hz $\sim$ 500.00Hz	701EH
U0-31	辅频率Y显示	0.00Hz $\sim$ 500.00Hz	701FH
U0-32	查看任意内存地址值	$0\sim65535$	7020H
U0-35	目标转矩(%)	$0.0^{\circ} \sim 359.9^{\circ}$	7023H
U0-37	功率因素角度		7025H
U0-39	VF 分离目标电压	0V ~ 电机额定电压	7027H
U0-40	VF 分离输出电压	0V ~ 电机额定电压	7028H
U0-41	DI 输入状态直观显示		7029H
U0-42	DO 输入状态直观显示		702AH
U0-43	DI 功能状态直观显示 1 (功能 01- 功能 40)		702BH
U0-44	DI 功能状态直观显示 2(功能 41- 功能 80)		702CH
U0-45	故障信息		702DH
U0-59	设定频率(%)	-100.00% ~ 100.00%	703BH
U0-60	运行频率(%)	-100.00% ~ 100.00%	703CH
U0-61	变频器状态	0 ~ 65535	703DH

#### 4.故障报警及对策

4. 以附尔含汉利尔	_	_	
操作面板显示	故障名称	操作面板显示	故障名称
Err01	逆变单元保护	Err18	电流检测故障
Err02	加速过电流	Err19	电机调谐故障
Err03	减速过电流	Err21	EEPROM 读写故障
Err04	恒速过电流	Err22	变频器硬件故障
Err05	加速过电压	Err23	对地短路故障
Err06	减速过电压	Err26	累计运行时间到达故障
Err07	恒速过电压	Err27	用户自定义故障 1
Err08	控制电源故障	Err28	用户自定义故障2
Err09	欠压故障	Err29	累计上电时间到达故障
Err10	变频器过载	Err30	掉载故障
Err11	电机过载	Err31	运行时 PID 反馈丢失故障
Err12	输入缺相	Err40	逐波限流故障
Err13	输出缺相	Еп41	运行时切换电机故障
Err14	模块过热	Err42	速度偏差过大故障
Err15	外部设备故障	Err43	电机过速度故障
Err16	通讯故障	Err45	电机过温故障
Err17	接触器故障		

### 5.设置说明

PP-00 设为非 0 值,即设置了参数保护密码,在功能参数模式和用户更改参数模式下,参数菜单必须在正确输

入密码后才能进入,取消密码,需将 PP-00 设为 0。

用户定制参数模式下的参数菜单不受密码保护。

P组、A组是基本功能参数,U组是监视功能参数。

功能表中符号说明如下:

" $\Diamond$ ":表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中,均可更改;

"★":表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时,不可更改;

"●":表示该参数的数值是实际检测记录值,不能更改;

"\*":表示该参数是"厂家参数",仅限于制造厂家设置,禁止用户进行操作。

#### 6.OD300 外型及安装孔位尺寸

6.OD300 外型及安装扎位尺寸								
<b>⊅</b> 号	功率	A (mm)	B(mm)	H(mm)	W(mm)	D(mm)	安装孔径	
型写	(KW)	安装尺寸			(mm)			
5013	0.75-5.5	113	172	186	125	165	ф5	
5023	7.5-11	147	236	248	160	185	ф5	
5030B	15-18.5	190	304	322	208	211	Φ6	
5041B	22	194	336	352	208	215	Φ6	
5042B	30-37	230	415	435	252	250	φ7	
5050B	45-55	275	557	582	375	268	ф10	
5061B	75-110	240	559	576	353	340	ф10	
5063	132-160	145	706	725	403	345	ф12	
5071B	200-220	210	840	870	500	424	ф12	
5083	250-315	235	930	960	680	390	ф16	

7.变频器外型与尺寸

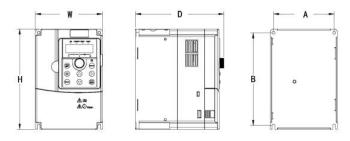


图 7-1 300 系列 塑胶结构外型尺寸及安装尺寸示意图

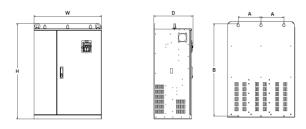
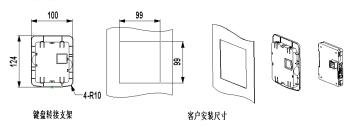


图 7-2 300 系列 钣金结构外型尺寸及安装尺寸示意图

#### 8.键盘仓开孔尺寸



#### 9.变

<b></b>						
	电源	输入	输出	适配电机		发热
变频器型号	容量	电流	电流	kW	HP	功耗
	kVA	Α	Α	KVV	HF	kW
	单相电源:	220V, 50/6	60Hz	ı	1	
OD300-0R4GB-S2	1	5.4	2.3	0.4	0.5	0.016
OD300-0R7GB-S2	1.5	8.2	4	0.75	1	0.030
OD300-1R5GB-S2	3	14	7	1.5	2	0.055
OD300-2R2GB-S2	4	23	9.6	2.2	3	0.072
	三相电源:	380V, 50/6	60Hz			
OD300-0R7GB-4	1.5	3.4	2.1	0.75	1	0.027
OD300-1R5GB-4	3	5	3.8	1.5	2	0.050
OD300-2R2GB-4	4	5.8	5.1	2.2	3	0.066
OD300-5R5PB/004GB-4	5.9	10.5	9	3.7	5	0.120
OD300-7R5PB/5R5GB-4	8.9	14.6	13	5.5	7.5	0.195
OD300-011PB/7R5GB-4	11	20.5	17	7.5	10	0.262
OD300-015PB/011GB-4	17	26	25	11	15	0.445
OD300-018PB/015GB-4	21	35	32	15	20	0.553
OD300-022PB/018GB-4	24	38.5	37	18.5	25	0.651
OD300-030PB/022GB-4	30	46.5	45	22	30	0.807
OD300-037P/030G-4	40	62	60	30	40	1.01
OD300-045P/037G-4	57	76	75	37	50	1.20
OD300-055P/045G-4	69	92	91	45	60	1.51
OD300-075P/055G-4	85	113	112	55	75	1.80
OD300-090P/075G-4	114	157	150	75	100	1.84
OD300-110P/090G-4	134	180	176	90	125	2.08
OD300-132P/110G-4	160	214	210	110	150	2.55
OD300-160P/132G-4	192	256	253	132	200	3.06
OD300-200P/160G-4	231	307	304	160	250	3.61
OD300-220P/200G-4	250	385	377	200	300	4.42
OD300-250P/220G-4	280	430	426	220	300	4.87
OD300-280P/250G-4	355	468	465	250	400	5.51
OD300-315P/280G-4	396	525	520	280	370	6.21
OD300-355P/315G-4	445	590	585	315	500	7.03