

OD300 系列高性能矢量型变频器参数简表

OD300 系列变频器是一款高性能矢量型变频器，专用于驱动异步电机，以下为其使用补充说明。如有任何疑问，

请拨打客服电话：**400-8818-554**

1. 技术规范:

项 目	规 格
最高频率	矢量控制: 0 ~ 500Hz; V/F 控制: 0 ~ 500Hz
载波频率	0.8kHz ~ 12kHz
输入频率分辨率	数字设定: 0.01Hz; 模拟设定: 最高频率×0.025%
控制方式	开环矢量控制 (SVC); V/F 控制
启动转矩	G 型机: 0.5Hz/150% (SVC); P 型机: 0.5Hz/100%
调速范围	1: 100 (SVC)
稳速精度	±0.5% (SVC)
过载能力	G 型机: 150% 额定电流 60s; P 型机: 120% 额定电流 60s

2. 参数简表:

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
P0 基本功能组				
P0-01	第 1 电机控制方式	0: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 2: V/F 控制	2	★
P0-02	命令源选择	0: 操作面板命令通道 ("LOCAL/REMOT"灯灭) 1: 端子命令通道 ("LOCAL/REMOT"灯亮) 2: 通讯命令通道 ("LOCAL/REMOT"灯闪烁)	0	☆
P0-03	主频率源 X 选择	0: 数字设定 (预置频率 P0-08, UP/DOWN 可修改, 掉电不记忆) 1: 数字设定 (预置频率 P0-08, UP/DOWN 可修改, 掉电记忆) 2: AI1 3: AI2 4: AI3 (键盘电位器) 5: PULSE 脉冲设定 (DI5) 6: 多段指令 7: 简易 PLC 8: PID 9: 通讯给定	4	★
P0-04	辅助频率源 Y 选择	同 P0-03 (主频率源 X 选择)	0	★
P0-05	叠加时辅助频率源 Y 范围选择	0: 相对于最大频率 1: 相对于频率源 X	0	☆
P0-06	叠加时辅助频率源 Y 范围	0% ~ 150%	100%	☆
P0-07	频率源叠加选择	个位: 频率源选择 0: 主频率源 X 1: 主辅运算结果 (运算关系由十位确定) 2: 主频率源 X 与辅助频率源 Y 切换 3: 主频率源 X 与主辅运算结果切换 4: 辅助频率源 Y 与主辅运算结果切换 十位: 频率源主辅运算关系 0: 主 + 辅 1: 主 - 辅 2: 二者最大值 3: 二者最小值	00	
P0-08	预置频率	0.00Hz ~ 最大频率 (P0-10)	50.00Hz	☆
P0-09	运行方向	0: 方向一致 1: 方向相反	0	☆
P0-10	最大频率	50.00Hz ~ 500.00Hz	50.00Hz	★
P0-11	上限频率源	0: P0-12 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 设定 (DI5) 5: 通讯给定	0	★
P0-12	上限频率	下限频率 P0-14 ~ 最大频率 P0-10	50.00Hz	☆
P0-13	上限频率偏置	0.00Hz ~ 最大频率 P0-10	0.00Hz	☆
P0-14	下限频率	0.00Hz ~ 上限频率 P0-12	0.00Hz	☆
P0-15	载波频率	0.5kHz ~ 16.0kHz	机型确定	☆
P0-16	载波频率随温度调整	0: 否 1: 是	1	☆
P0-17	加速时间 1	0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0)	机型确定	☆
P0-18	减速时间 1	0.00s ~ 650.00s (P0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (P0-19=1) 0s ~ 65000s (P0-19=0)	机型确定	☆
P0-19	加减速时间单位	0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒	1	☆
P0-21	叠加时辅助频率源偏置频率	0.00Hz ~ 最大频率 P0-10	0.00Hz	☆
P0-22	频率指令分辨率	本参数用来确定所有与频率相关功能码的分辨率。	2	★
P0-23	数字设定频率停机记忆选择	0: 不记忆 1: 记忆	0	☆
P0-24	电机参数组选择	0: 电机参数组 1 1: 电机参数组 2	0	★
P0-25	加减速时间基准频率	0: 最大频率 (P0-10) 1: 设定频率 2: 100Hz	0	★
P0-26	运行时频率指令 UP/DOWN 基准	0: 运行频率 1: 设定频率	0	★

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
P0-27	命令源捆绑频率源	个位: 操作面板命令绑定频率源选择 0: 无绑定 1: 数字设定频率 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: PULSE 设定 (DI5) 6: 多段速 7: 简易 PLC 8: PID 9: 通讯给定 十位: 端子命令绑定频率源选择 百位: 通讯命令绑定频率源选择 千位: 自动运行绑定频率源选择	0000	☆
P1 第一电机组				
P1-00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机	0	★
P1-01	电机额定功率	0.1kW ~ 400.0kW	机型确定	★
P1-02	电机额定电压	1V ~ 2000V	机型确定	★
P1-03	电机额定电流	0.01A ~ 655.35A (变频器功率≤55kW) 0.1A ~ 6553.5A (变频器功率>55kW)	机型确定	★
P1-04	电机额定频率	0.01Hz ~ 最大频率	机型确定	★
P1-05	电机额定转速	1rpm ~ 65535rpm	机型确定	★
P1-06	异步电机定子电阻	0.001Ω ~ 65.535Ω (变频器功率≤55kW) 0.0001Ω ~ 6.5535Ω (变频器功率>55kW)	调谐参数	★
P1-07	异步电机转子电阻	0.001Ω ~ 65.535Ω (变频器功率≤55kW) 0.0001Ω ~ 6.5535Ω (变频器功率>55kW)	调谐参数	★
P1-08	异步电机漏感抗	0.01mH ~ 655.35mH (变频器功率≤55kW) 0.001mH ~ 65.535mH (变频器功率>55kW)	调谐参数	★
P1-09	异步电机互感抗	0.1mH ~ 6553.5mH (变频器功率≤55kW) 0.01mH ~ 655.35mH (变频器功率>55kW)	调谐参数	★
P1-10	异步电机空载电流	0.01A ~ P1-03 (变频器功率≤55kW) 0.1A ~ P1-03 (变频器功率>55kW)	调谐参数	★
P1-37	调谐选择	0: 无操作 1: 异步机静止调谐 1 2: 异步机动态调谐 3: 异步机静止调谐 2	0	★
P2 组 第一电机矢量控制参数				
P2-00	速度环比例增益 1	1 ~ 100	30	☆
P2-01	速度环积分时间 1	0.01s ~ 10.00s	0.50s	☆
P2-02	切换频率 1	0.00 ~ P2-05	5.00Hz	☆
P2-03	速度环比例增益 2	1 ~ 100	20	☆
P2-04	速度环积分时间 2	0.01s ~ 10.00s	1.00s	☆
P2-05	切换频率 2	P2-02 ~ 最大频率	10.00Hz	☆
P2-06	矢量控制转差增益	50% ~ 200%	100%	☆
P2-07	SVC 转矩滤波时间常数	0.000s ~ 0.100s	0.050s	☆
P2-09	速度控制方式下转矩上限源	0: 功能码 P2-10 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 设定 (DI5) 5: 通讯给定 6: MIN (AI1,AI2) 7: MAX (AI1,AI2)	0	☆
P2-10	速度控制方式下转矩上限数字设定	0.0% ~ 200.0%	150.0%	☆
P2-13	励磁调节比例增益	0 ~ 60000	2000	☆
P2-14	励磁调节积分增益	0 ~ 60000	1300	☆
P2-15	转矩调节比例增益	0 ~ 60000	2000	☆
P2-16	转矩调节积分增益	0 ~ 60000	1300	☆
P3 V/F 控制参数				
P3-00	V/F 曲线设定	0: 直线 V/F 1: 多点 V/F 2: 平方 V/F 3: 1.2 次方 V/F 4: 1.4 次方 V/F 6: 1.6 次方 V/F 8: 1.8 次方 V/F 9: 保留 10: V/F 完全分离模式 11: V/F 半分离模式	0	★
P3-01	转矩提升	0.0%: (自动转矩提升); 0.1%~30.0%	机型确定	☆
P3-02	转矩提升截止频率	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	★
P3-03	多点 V/F 频率点 1	0.00Hz ~ P3-05	0.00Hz	★
P3-04	多点 V/F 电压点 1	0.0% ~ 100.0%	0.0%	★
P3-05	多点 V/F 频率点 2	P3-03 ~ P3-07	0.00Hz	★
P3-06	多点 V/F 电压点 2	0.0% ~ 100.0%	0.0%	★
P3-07	多点 V/F 频率点 3	P3-05 ~ 电机额定频率 (P1-04)	0.00Hz	★
P3-08	多点 V/F 电压点 3	0.0% ~ 100.0%	0.0%	★
P3-09	V/F 转差补偿增益	0.0% ~ 200.0%	0.0%	☆
P3-10	V/F 过励磁增益	0 ~ 200	64	☆
P3-11	V/F 振荡抑制增益	0 ~ 100	机型确定	☆
P3-13	V/F 分离的电压源	0: 数字设定 (P3-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 (DI5) 5: 多段指令 6: 简易 PLC 7: PID	0	☆

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
		8: 通讯给定 注: 100.0% 对应电机额定电压		
P3-14	VF 分离的电压数字设定	0V ~ 电机额定电压	0V	☆
P3-15	VF 分离的电压加速时间	0.0s ~ 1000.0s 注: 表示 0V 变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆
P3-16	VF 分离的电压减速时间	0.0s ~ 1000.0s 注: 表示 0V 变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆
P3-17	VF 分离停机方式选择	0: 频率/电压独立减至 0 1: 电压减为 0 后频率再减	0	☆
P3-18	过流失速动作电流	50% ~ 200%	150%	★
P3-19	过流失速抑制使能	0: 无效 1: 有效	1	★
P3-20	过流失速抑制增益	0 ~ 100	20	☆
P3-21	倍速过流失速动作电流补偿系数	50% ~ 200%	50%	★
P3-22	过压失速动作电压	650.0V ~ 800.0V	760.0V	★
P3-23	过压失速使能	0: 无效 1: 有效	1	★
P3-24	过压失速抑制频率增益	0 ~ 100	30	☆
P3-25	过压失速抑制电压增益	0 ~ 100	30	☆
P3-26	过压失速最大上升频率限制	0 ~ 50Hz	5Hz	★
P4 组 输入端子				
P4-00	D11 端子功能选择	0: 无功能 1: 正转运行 FWD 或运行命令 2: 反转运行 REV 或正反运行方向 3: 三线式运行控制 4: 正转点动 (FJOG) 5: 反转点动 (RJOG) 6: 端子 UP	1	★
P4-01	D12 端子功能选择	7: 端子 DOWN 8: 自由停车 9: 故障复位 (RESET) 10: 运行暂停 11: 外部故障常开输入 12: 多段指令端子 1 13: 多段指令端子 2 14: 多段指令端子 3	4	★
P4-02	D13 端子功能选择	15: 多段指令端子 4 16: 加减速时间选择端子 1 17: 加减速时间选择端子 2 18: 频率源切换 19: UP/DOWN 设定清零 (端子、键盘) 20: 控制命令切换端子 1 21: 加减速禁止	9	★
P4-03	D14 端子功能选择	22: PID 暂停 23: PLC 状态复位 24: 摆频暂停 25: 计数器输入 26: 计数器复位 27: 长度计数输入 28: 长度复位 29: 转矩控制禁止	12	★
P4-04	D15 端子功能选择	30: PULSE 脉冲设定 (DI5) 31: 保留 32: 立即直流制 33: 外部故障常闭输入 34: 频率修改使能 35: PID 作用方向取反 36: 外部停车端子 1	13	★
P4-05	D16 端子功能选择	37: 控制命令切换端子 2 38: PID 积分暂停 39: 频率源 X 与预置频率切换 40: 频率源 Y 与预置频率切换 41: 电机选择端子 1 43: PID 参数切换 44: 用户自定义故障 1	0	★

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
P4-06	D17 端子功能选择	45: 用户自定义故障 2 46: 速度控制/转矩控制切换 47: 紧急停车 48: 外部停车端子 2 49: 减速直流制动 50: 本次运行时间清零 51: 两线式/三线式切换 52: 禁止反转 53-59: 保留	0	★
P4-10	DI 滤波时间	0.000s ~ 1.000s	0.010s	☆
P4-11	端子命令方式	0: 两线式 1 1: 两线式 2 2: 三线式 1 3: 三线式 2	0	★
P4-12	端子 UP/DOWN 变化率	0.001Hz/s ~ 65.535Hz/s	1.00Hz/s	☆
P4-13	AI 曲线 1 最小输入	0.00V ~ P4-15	0.00V	☆
P4-14	AI 曲线 1 最小输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P4-15	AI 曲线 1 最大输入	P4-13 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-16	AI 曲线 1 最大输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-17	AI1 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.10s	☆
P4-18	AI 曲线 2 最小输入	0.00V ~ P4-20	0.00V	☆
P4-19	AI 曲线 2 最小输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P4-20	AI 曲线 2 最大输入	P4-18 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-21	AI 曲线 2 最大输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-22	AI2 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.10s	☆
P4-23	AI 曲线 3 最小输入	-10.00V ~ P4-25	-10.00V	☆
P4-24	AI 曲线 3 最小输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P4-25	AI 曲线 3 最大输入	P4-23 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-26	AI 曲线 3 最大输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-27	AI3 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.10s	☆
P4-28	PULSE 曲线 3 最小输入	-10.00V ~ P4-25	0.00V	☆
P4-29	PULSE 曲线 3 最小输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P4-30	PULSE 曲线 3 最大输入	P4-23 ~ +10.00V	10.00V	☆
P4-31	PULSE 曲线 3 最大输入对应设定	-100.0% ~ +100.0%	100.0%	☆
P4-32	PULSE 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.10s	☆
P4-33	AI 曲线选择	个位: AI 曲线选择 1: 曲线 1 (2 点, 见 P4-13 ~ P4-16) 2: 曲线 2 (2 点, 见 P4-18 ~ P4-21) 3: 曲线 3 (2 点, 见 P4-23 ~ P4-26) 4: 曲线 4 (4 点, 见 A6-00 ~ A6-07) 5: 曲线 5 (4 点, 见 A6-08 ~ A6-15) 十位: AI2 曲线选择 (1 ~ 5, 同上) 百位: AI3 曲线选择 (1 ~ 5, 同上)	321	☆
P4-34	AI 低于最小输入设定选择	个位: AI1 低于最小输入设定选择 0: 对应最小输入设定 1: 0.0% 十位: AI2 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上) 百位: AI3 低于最小输入设定选择 (0 ~ 1, 同上)	000	☆
P4-35	DI1 延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	★
P4-36	DI2 延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	★
P4-37	DI3 延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	★
P4-38	DI 端子有效模式选择 1	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: DI1 十位: DI2 百位: DI3 千位: DI4 万位: DI5	00000	★
P4-39	DI 端子有效模式选择 2	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: DI6 十位: DI7	00000	★
P5 组 输出端子				

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
P5-02	控制板继电器功能选择 (RO1A-RO1B-RO1C)	0: 无输出	0	☆
		1: 变频器运行中		
		2: 故障输出 (为自由停机的故障)		
		3: 频率水平检测 PDT1 输出		
		4: 频率到达		
		5: 零速运行中 (停机时不输出)		
		6: 电机过载预警		
		7: 变频器过载预警		
		8: 设定记数值到达		
		9: 指定记数值到达		
		10: 长度到达		
		11: PLC 循环完成		
		12: 累计运行时间到达		
P5-03	扩展继电器功能选择 (RO2A-RO2B-RO2C)	13: 频率限定中	2	☆
		14: 转矩限定中		
		15: 运行准备就绪		
		16: AI1>AI2		
		17: 上限频率到达		
		18: 下限频率到达 (运行有关)		
		19: 欠压状态输出		
		20: 通讯设定		
		21: 定位完成 (保留)		
		22: 定位接近 (保留)		
		23: 零速运行中 2 (停机时也输出)		
		24: 累计上电时间到达		
		25: 频率水平检测 PDT2 输出		
P5-04	DO 输出功能选择	26: 频率 1 到达输出	0	☆
		27: 频率 2 到达输出		
		28: 电流 1 到达输出		
		29: 电流 2 到达输出		
		30: 定时到达输出		
		31: AI1 输入超限		
		32: 超载中		
		33: 反向运行中		
		34: 零电流状态		
		35: 模块温度到达		
		36: 输出电流超限		
		37: 下限频率到达 (停机也输出)		
		38: 告警输出 (所有故障)		
P5-07	AO1 输出功能选择	0: 运行频率 1: 设定频率 2: 输出电流 3: 输出转矩 4: 输出功率 5: 输出电压 6: PULSE 脉冲给定 7: AI1 8: AI2 9: AI3 10: 长度 11: 记数值	0	☆
P5-08	AO2 输出功能选择	12: 通讯设定 13: 电机转速 14: 输出电流 (100.0% 对应 1000.0A) 15: 输出电压 (100.0% 对应 1000.0V) 16: 电机输出转矩 (实际值, 相对电机的百分比) 17: 变频器输出转矩 (实际值, 相对变频器的百分比)	1	☆
P5-10	AO1 零偏系数	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P5-11	AO1 增益	-10.00 ~ +10.00	1.00	☆
P5-12	AO2 零偏系数	-100.0% ~ +100.0%	0.0%	☆
P5-13	AO2 增益	-10.00 ~ +10.00	1.00	☆
P5-17	DO 输出延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	☆
P5-18	RELAY 输出延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	☆
P5-19	RELAY2 输出延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.0s	☆
P5-22	DO 输出端子有效状态选择	0: 正逻辑 1: 反逻辑 个位: DO 十位: RELAY1 百位: RELAY2	00000	☆
P6 组 启停控制				
P6-00	启动方式	0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励磁启动 (交流异步机)	0	☆
P6-01	转速跟踪方式	0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始	0	★
P6-02	转速跟踪快慢	1 ~ 100	20	☆
P6-03	启动频率	0.00Hz ~ 10.00Hz	0.00Hz	☆
P6-04	启动频率保持时间	0.0s ~ 100.0s	0.0s	★
P6-05	启动直流制动电流/预励磁电流	0% ~ 100%	0%	★
P6-06	启动直流制动时间/预励磁时间	0.0s ~ 100.0s	0.0s	★
P6-07	加减速方式	0: 直线加减速 1: S 曲线加减速 A 2: S 曲线加减速 B	0	★
P6-08	S 曲线开始段时间比	0.0% ~ (100.0%-P6-09)	30.0%	★

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
	例			
P6-09	S 曲线结束段时间比例	0.0% ~ (100.0%-P6-08)	30.0%	★
P6-10	停机方式	0: 减速停车 1: 自由停车	0	☆
P6-11	停机直流制动起始频率	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P6-12	停机直流制动等待时间	0.0s ~ 100.0s	0.0s	☆
P6-13	停机直流制动电流	0% ~ 100%	0%	☆
P6-14	停机直流制动时间	0.0s ~ 100.0s	0.0s	☆
P6-15	制动使用率	0% ~ 100%	100%	☆
P6-18	转速跟踪电流	30% ~ 200%	机型确定	★
P7 组 键盘与显示				
P7-01	M 键功能选择	0: M 键无效 1: 操作面板命令通道与远程命令通道 (端子命令通道或通讯命令通道) 切换, 若当前的命令源为键盘控制, 则此键功能无效。 2: 正反转切换 通过 M 键切换频率指令的方向。该功能只在命令源为操作面板命令通道时有效。 3: 正转点动 通过键盘 M 键实现正转点动 (FJOG) 4: 反转点动 通过键盘 M 键实现反转点动 (RJOG)	0	★
P7-02	STOP/RESET 键功能	0: 只在键盘操作方式下, STOP/RES 键停机功能有效 1: 在任何操作方式下, STOP/RES 键停机功能均有效	1	☆
P7-03	LED 运行显示参数 1	0000 ~ FFFF Bit00: 运行频率 1 (Hz) Bit01: 设定频率 (Hz) Bit02: 母线电压 (V) Bit03: 输出电压 (V) Bit04: 输出电流 (A) Bit05: 输出功率 (kW) Bit06: 输出转矩 (%) Bit07: DI 输入状态 Bit08: DO 输出状态 Bit09: AI1 电压 (V) Bit10: AI2 电压 (V) Bit11: AI3 电压 (V) Bit12: 计数值 Bit13: 长度值 Bit14: 负载速度显示 Bit15: PID 设定	1F	☆
P7-04	LED 运行显示参数 2	0000 ~ FFFF Bit00: PID 反馈 Bit01: PLC 阶段 Bit02: PULSE 输入脉冲频率 (kHz) Bit03: 运行频率 2 (Hz) Bit04: 剩余运行时间 Bit05: AI1 校正前电压 (V) Bit06: AI2 校正前电压 (V) Bit07: AI3 校正前电压 (V) Bit08: 线速度 Bit09: 当前上电时间 (Hour) Bit10: 当前运行时间 (Min) Bit11: PULSE 输入脉冲频率 (Hz) Bit12: 通讯设定值 Bit13: 编码器反馈速度 (Hz) Bit14: 主频率 X 显示 (Hz) Bit15: 辅频率 Y 显示 (Hz)	0	☆
P7-05	LED 停机显示参数	0000 ~ FFFF Bit00: 设定频率 (Hz) Bit01: 母线电压 (V) Bit02: DI 输入状态 Bit03: DO 输出状态 Bit04: AI1 电压 (V) Bit05: AI2 电压 (V) Bit06: AI3 电压 (V) Bit07: 计数值 Bit08: 长度值 Bit09: PLC 阶段 Bit10: 负载速度 Bit11: PID 设定 Bit12: PULSE 输入脉冲频率 (kHz)	33	☆
P7-06	负载速度显示系数	0.0001 ~ 6.5000	1.0000	☆

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
P7-07	模块散热器温度	0.0℃ ~ 100.0℃	-	●
P7-08	产品号	-	-	●
P7-09	累计运行时间	0h ~ 65535h	-	●
P8 组 辅助功能				
P8-00	点动运行频率	0.00Hz ~ 最大频率	2.00Hz	☆
P8-01	点动加速时间	0.0s ~ 6500.0s	20.0s	☆
P8-02	点动减速时间	0.0s ~ 6500.0s	20.0s	☆
P8-03	加速时间 2	0.0s ~ 6500.0s	机型确定	☆
P8-04	减速时间 2	0.0s ~ 6500.0s	机型确定	☆
P8-05	加速时间 3	0.0s ~ 6500.0s	机型确定	☆
P8-06	减速时间 3	0.0s ~ 6500.0s	机型确定	☆
P8-07	加速时间 4	0.0s ~ 6500.0s	机型确定	☆
P8-08	减速时间 4	0.0s ~ 6500.0s	机型确定	☆
P8-09	跳跃频率 1	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P8-10	跳跃频率 2	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P8-11	跳跃频率幅度	0.00Hz ~ 最大频率	0.01Hz	☆
P8-12	正反转死区时间	0.0s ~ 3000.0s	0.0s	☆
P8-13	反向频率禁止	0: 允许 1: 禁止	0	☆
P8-14	设定频率低于下限频率运行模式	0: 以下限频率运行 1: 停机 2: 零速运行	0	☆
P8-15	下垂控制	0.00Hz ~ 10.00Hz	0.00Hz	☆
P8-16	设定累计上电到达时间	0h ~ 65000h	0h	☆
P8-17	设定累计运行到达时间	0h ~ 65000h	0h	☆
P8-18	启动保护选择	0: 不保护 1: 保护	0	☆
P8-19	频率检测值 (PDT1)	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
P8-20	频率检测滞后值 (PDT1)	0.0% ~ 100.0% (PDT1 电平)	5.0%	☆
P8-21	频率到达检出宽度	0.0% ~ 100.0% (最大频率)	0.0%	☆
P8-22	加减速过程中跳跃频率是否有效	0: 无效 1: 有效	0	☆
P8-25	加速时间 1 与加速时间 2 切换频率点	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P8-26	减速时间 1 与减速时间 2 切换频率点	0.00Hz ~ 最大频率	0.00Hz	☆
P8-27	端子点动优先	0: 无效 1: 有效	0	☆
P8-28	频率检测值 (PDT2)	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
P8-29	频率检测滞后值 (PDT2)	0.0% ~ 100.0% (PDT2 电平)	5.0%	☆
P8-30	任意到达频率检测值 1	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
P8-31	任意到达频率检出宽度 1	0.0% ~ 100.0% (最大频率)	0.0%	☆
P8-32	任意到达频率检测值 2	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
P8-33	任意到达频率检出宽度 2	0.0% ~ 100.0% (最大频率)	0.0%	☆
P8-34	零电流检测水平	0.0% ~ 300.0% 100.0%对应电机额定电流	5.0%	☆
P8-35	电流检测延迟时间	0.01s ~ 600.00s	0.10s	☆
P8-36	输出电流超限值	0.0% (不检测) 0.1% ~ 300.0% (电机额定电流)	200.0%	☆
P8-37	输出电流超限检测延迟时间	0.00s ~ 600.00s	0.00s	☆
P8-38	任意到达电流 1	0.0% ~ 300.0% (电机额定电流)	100.0%	☆
P8-39	任意到达电流 1 宽度	0.0% ~ 300.0% (电机额定电流)	0.0%	☆
P8-40	任意到达电流 2	0.0% ~ 300.0% (电机额定电流)	100.0%	☆
P8-41	任意到达电流 2 宽度	0.0% ~ 300.0% (电机额定电流)	0.0%	☆
P8-42	定时功能选择	0: 无效 1: 有效	0	☆
P8-43	定时运行时间选择	0: P8-44 设定 1: A1 2: A2 3: A3 模拟输入量程对应 P8-44		☆
P8-44	定时运行时间	0.0Min ~ 6500.0Min	0.0Min	☆
P8-45	A1 输入电压保护值下限	0.00V ~ P8-46	3.10V	☆
P8-46	A1 输入电压保护值上限	P8-45 ~ 10.00V	6.80V	☆
P8-47	模块温度到达	0℃ ~ 100℃	75℃	☆
P8-48	散热风扇控制	0: 运行时风扇运转 1: 风扇一直运转	0	☆
P8-49	唤醒频率	休眠频率 (P8-51) ~ 最大频率 (P8-10)	0.00Hz	☆
P8-50	唤醒延迟时间	0.0s ~ 6500.0s	0.0s	☆

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
P8-51	休眠频率	0.00Hz ~ 唤醒频率 (P8-49)	0.00Hz	☆
P8-52	休眠延迟时间	0.0s ~ 6500.0s	0.0s	☆
P8-53	本次运行到达时间设定	0.0 ~ 6500.0Min	0.0Min	☆
P8-54	输出功率校正系数	0.00% ~ 200.0%	100.0%	☆
P9 组 故障与保护				
P9-00	电机过载保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	☆
P9-01	电机过载保护增益	0.20 ~ 10.00	1.00	☆
P9-02	电机过载预警系数	50 ~ 100%	80%	☆
P9-07	上电对地短路保护选择	0: 无效 1: 有效	1	☆
P9-08	制动单元动作起始电压	650.0V ~ 800.0V	760V	☆
P9-09	故障自动复位次数	0 ~ 20	0	☆
P9-10	故障自动复位期间故障 DO 动作选择	0: 不动作 1: 动作	0	☆
P9-11	故障自动复位间隔时间	0.1s ~ 100.0s	1.0s	☆
P9-12	输入缺相接触器吸合保护选择	个位: 输入缺相保护选择 0: 禁止 1: 允许 十位: 接触器吸合保护选择	11	☆
P9-13	输出缺相保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	☆
P9-14	第一次故障类型	0: 无故障 1: 保留 2: 加速过电流 3: 减速过电流 4: 恒速过电流 5: 加速过电压 6: 减速过电压 7: 恒速过电压 8: 缓冲电阻过载 9: 欠压 10: 变频器过载	-	●
P9-15	第二次故障类型	11: 电机过载 12: 输入缺相 13: 输出缺相 14: 模块过热 15: 外部故障 16: 通讯异常 17: 接触器异常 18: 电流检测异常 19: 电机调谐异常 21: 参数读写异常 22: 变频器硬件异常	-	●
P9-16	第三次(最近一次)故障类型	23: 电机对地短路 26: 运行时间到达 27: 用户自定义故障 1 28: 用户自定义故障 2 29: 上电时间到达 30: 掉电 31: 运行时 PID 反馈丢失 40: 快速限流超时 41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速	-	●
P9-17	第三次(最近一次)故障时频率	-	-	●
P9-18	第三次(最近一次)故障时电流	-	-	●
P9-19	第三次(最近一次)故障时母线电压	-	-	●
P9-20	第三次(最近一次)故障时输入端子状态	-	-	●
P9-21	第三次(最近一次)故障时输出端子状态	-	-	●
P9-22	第三次(最近一次)故障时变频器状态	-	-	●
P9-23	第三次(最近一次)故障时上电时间	-	-	●
P9-24	第三次(最近一次)故障时运行时间	-	-	●
P9-27	第二次故障时频率	-	-	●
P9-28	第二次故障时电流	-	-	●
P9-29	第二次故障时母线电压	-	-	●
P9-30	第二次故障时输入端	-	-	●

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
	子状态			
P9-31	第二次故障时输出端子状态	—	—	●
P9-32	第二次故障时变频器状态	—	—	●
P9-33	第二次故障时上电时间	—	—	●
P9-34	第二次故障时运行时间	—	—	●
P9-37	第一次故障时频率	—	—	●
P9-38	第一次故障时电流	—	—	●
P9-39	第一次故障时母线电压	—	—	●
P9-40	第一次故障时输入端子状态	—	—	●
P9-41	第一次故障时输出端子状态	—	—	●
P9-42	第一次故障时变频器状态	—	—	●
P9-43	第一次故障时上电时间	—	—	●
P9-44	第一次故障时运行时间	—	—	●
P9-47	故障保护动作选择 1	个位: 电机过载 (Err11) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 输入缺相 (Err12) (同个位) 百位: 输出缺相 (Err13) (同个位) 千位: 外部故障 (Err15) (同个位) 万位: 通讯异常 (Err16) (同个位)	00000	☆
P9-48	故障保护动作选择 2	个位: 保留 十位: 功能码读写异常 (Err21) 0: 自由停机 1: 按停机方式停机 百位: 保留 千位: 保留 万位: 运行时间到达 (Err26)	00000	☆
P9-49	故障保护动作选择 3	个位: 用户自定义故障 1 (Err27) 十位: 用户自定义故障 2 (Err28) 百位: 上电时间到 (Err29) 千位: 掉载 (Err30) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 直接跳至电机额定频率的 7% 继续运行, 不掉载时自动恢复到设定频率运行 万位: 运行时 PID 反馈丢失 (Err31) (同 P9-47 个位)	00000	☆
P9-50	故障保护动作选择 4	个位: 速度偏差过大 (Err42) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 电机超速度 (Err43) 百位: 保留 千位: 速度反馈错误 (Err52)	00000	☆
P9-54	故障时继续运行频率选择	0: 以当前的运行频率运行 1: 以设定频率运行 2: 以上限频率运行 3: 以下限频率运行 4: 以异常备用频率运行	0	☆
P9-55	异常备用频率	0.0% ~ 100.0% (100.0% 对应最大频率 P0-10)	100.0%	☆
P9-59	瞬停不停功能选择	0: 无效 1: 减速 2: 减速停机	0	☆
P9-60	瞬停动作判断断电压	80.0% ~ 100.0%	90.0%	☆
P9-61	瞬停不停电压回升判断时间	0.00s ~ 100.00s	0.50s	☆
P9-62	瞬停不停动作判断电压	60.0% ~ 100.0% (标准母线电压)	80.0%	☆
P9-71	瞬停不停增益 KP	0 ~ 100	40	☆
P9-72	瞬停不停积分系数 Ki	0 ~ 100	30	☆
P9-73	瞬停不停动作减速时间	0 ~ 300.0s	20.0s	★
P9-63	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0	☆
P9-64	掉载检测水平	0.0 ~ 100.0%	10.0%	☆
P9-65	掉载检测时间	0.0 ~ 60.0s	1.0s	☆
P9-67	过速度检测值	0.0% ~ 50.0% (最大频率)	20.0%	☆
P9-68	过速度检测时间	0.0s: 不检测 0.1 ~ 60.0s	1.0s	☆
P9-69	速度偏差过大检测值	0.0% ~ 50.0% (最大频率)	20.0%	☆
P9-70	速度偏差过大检测时间	0.0s: 不检测 0.1 ~ 60.0s	5.0s	☆
PA 组 PID 功能				
PA-00	PID 给定源	0: PA-01 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PLUSE 脉冲给定 5: 通讯给定 6: 多段指令给定	0	☆
PA-01	PID 数值给定	0.0% ~ 100.0%	50.0%	☆

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
PA-02	PID 反馈源	0: AI1 1: AI2 2: AI3 3: AI1-AI2 4: PLUSE 脉冲给定 5: 通讯给定 6: AI1+AI2 7: MAX (AI1 , AI2) 8: MIN (AI1 , AI2)	0	☆
PA-03	PID 作用方向	0: 正作用 1: 反作用	0	☆
PA-04	PID 给定反馈量程	0 ~ 65535	1000	☆
PA-05	比例增益 Kp1	0.0 ~ 100.0	20.0	☆
PA-06	积分时间 T1	0.01s ~ 10.00s	2.00s	☆
PA-07	微分时间 Td1	0.000s ~ 10.000s	0.000s	☆
PA-08	PID 反转截止频率	0.00 ~ 最大频率	2.00Hz	☆
PA-09	PID 偏差极限	0.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PA-10	PID 微分限幅	0.00% ~ 100.00%	0.10%	☆
PA-11	PID 给定变化时间	0.00 ~ 650.00s	0.00s	☆
PA-12	PID 反馈滤波时间	0.00 ~ 60.00s	0.00s	☆
PA-13	PID 输出滤波时间	0.00 ~ 60.00s	0.00s	☆
PA-15	比例增益 Kp2	0.0 ~ 100.0	20.0	☆
PA-16	积分时间 T2	0.01s ~ 10.00s	2.00s	☆
PA-17	微分时间 Td2	0.000s ~ 10.000s	0.000s	☆
PA-18	PID 参数切换条件	0: 不切换 1: 通过 DI 端子切换 2: 根据偏差自动切换	0	☆
PA-19	PID 参数切换偏差 1	0.0% ~ PA-20	20.0%	☆
PA-20	PID 参数切换偏差 2	PA-19 ~ 100.0%	80.0%	☆
PA-21	PID 初值	0.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PA-22	PID 初值保持时间	0.00 ~ 650.00s	0.00s	☆
PA-23	两次输出偏差正向最大值	0.00% ~ 100.00%	1.00%	☆
PA-24	两次输出偏差反向最大值	0.00% ~ 100.00%	1.00%	☆
PA-25	PID 积分属性	个位: 积分分离 0: 无效 1: 有效 十位: 输出到限值后是否停止积分 0: 继续积分 1: 停止积分	00	☆
PA-26	PID 反馈丢失检测值	0.0%: 不判断反馈丢失 0.1% ~ 100.0%	0.0%	☆
PA-27	PID 反馈丢失检测时间	0.0s ~ 20.0s	0.0s	☆
PA-28	PID 停机运算	0: 停机不运算 1: 停机时运算	0	☆
PB 组 摆频、定长和计数				
PB-00	摆频设定方式	0: 相对于中心频率 (P0-07 频率源) 1: 相对于最大频率 (P0-10)	0	☆
PB-01	摆频幅度	0.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PB-02	突跳频率幅度	0.0% ~ 50.0%	0.0%	☆
PB-03	摆频周期	0.1s ~ 3000.0s	10.0s	☆
PB-04	摆频的三角波上升时间	0.1% ~ 100.0%	50.0%	☆
PB-05	设定长度	0m ~ 65535m	1000m	☆
PB-06	实际长度	0m ~ 65535m	0m	☆
PB-07	每米脉冲数	0.1 ~ 6553.5	100.0	☆
PB-08	设定计数值	1 ~ 65535	1000	☆
PB-09	指定计数值	1 ~ 65535	1000	☆
PC 组 多段指令、简易 PLC				
PC-00	多段指令 0	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-01	多段指令 1	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-02	多段指令 2	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-03	多段指令 3	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-04	多段指令 4	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-05	多段指令 5	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-06	多段指令 6	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-07	多段指令 7	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-08	多段指令 8	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-09	多段指令 9	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-10	多段指令 10	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-11	多段指令 11	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-12	多段指令 12	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-13	多段指令 13	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-14	多段指令 14	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-15	多段指令 15	-100.0% ~ 100.0%	0.0%	☆
PC-16	简易 PLC 运行方式	0: 单次运行结束停机 1: 单次运行结束保持终值 2: 一直循环	0	☆
PC-17	简易 PLC 掉电记忆选择	个位: 掉电记忆选择 0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆 十位: 停机记忆选择 0: 停机不记忆 1: 停机记忆	00	☆
PC-18	简易 PLC 第 0 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
PC-19	简易 PLC 第 0 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-20	简易 PLC 第 1 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-21	简易 PLC 第 1 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-22	简易 PLC 第 2 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-23	简易 PLC 第 2 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-24	简易 PLC 第 3 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-25	简易 PLC 第 3 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-26	简易 PLC 第 4 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-27	简易 PLC 第 4 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-28	简易 PLC 第 5 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-29	简易 PLC 第 5 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-30	简易 PLC 第 6 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-31	简易 PLC 第 6 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-32	简易 PLC 第 7 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-33	简易 PLC 第 7 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-34	简易 PLC 第 8 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-35	简易 PLC 第 8 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-36	简易 PLC 第 9 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-37	简易 PLC 第 9 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-38	简易 PLC 第 10 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-39	简易 PLC 第 10 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-40	简易 PLC 第 11 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-41	简易 PLC 第 11 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-42	简易 PLC 第 12 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-43	简易 PLC 第 12 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-44	简易 PLC 第 13 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-45	简易 PLC 第 13 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-46	简易 PLC 第 14 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-47	简易 PLC 第 14 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-48	简易 PLC 第 15 段运行时间	0.0s (h) ~ 6553.5s (h)	0.0s(h)	☆
PC-49	简易 PLC 第 15 段加减速时间选择	0 ~ 3	0	☆
PC-50	简易 PLC 运行时间单位	0: s (秒) 1: h (小时)	0	☆
PC-51	多段指令 0 给定方式	0: 功能码 PC-00 给定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲 5: PID 6: 预置频率 (PO-08) 给定, UP/DOWN 可修改	0	☆
PD 组 通讯参数				
PD-00	通讯波特率	个位: MODBUS 0: 300BPS 1: 600BPS 2: 1200BPS 3: 2400BPS 4: 4800BPS 5: 9600BPS 6: 19200BPS 7: 38400BPS 8: 57600BPS 9: 115200BPS	5	☆
PD-01	MODBUS 数据格式	0: 无校验 (8-N-2) 1: 偶校验 (8-E-1) 2: 奇校验 (8-O-1) 3: 无校验 (8-N-1)	0	☆

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改
PD-02	本机地址	0: 广播地址 1 ~ 247 (MODBUS)	1	☆
PD-03	MODBUS 应答延迟	0 ~ 20ms	2	☆
PD-04	串口通讯超时时间	0.0: 无效 0.1 ~ 60.0s	0.0	☆
PD-05	MODBUS 个位: MODBUS 0: 非标准的 MODBUS 协议 1: 标准的 MODBUS 协议		1	☆
PD-06	通讯读取电流分辨率	0: 0.01A 1: 0.1A	0	☆
PP 组 功能码管理				
PP-00	用户密码	0 ~ 65535	0	☆
PP-01	参数初始化	0: 无操作 01: 恢复出厂参数, 不包括电机参数 02: 清除记录信息	0	★
PP-04	功能码修改属性	0: 可修改 1: 不可修改	0	☆
A0 组 转矩控制参数				
A0-00	速度/转矩控制方式选择	0: 速度控制 1: 转矩控制	0	★
A0-01	转矩控制方式下转矩设定源选择	0: 数字设定 1 (A0-03) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PLUSE 脉冲给定 5: 通讯给定 6: MIN (AI1,AI2) 7: MAX (AI1,AI2)	0	★
A0-03	转矩控制方式下转矩数字设定	-200.0% ~ 200.0%	150.0%	☆
A0-05	转矩控制正向最大频率	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
A0-06	转矩控制反向最大频率	0.00Hz ~ 最大频率	50.00Hz	☆
A0-07	转矩控制加速时间	0.00s ~ 65000s	0.00s	☆
A0-08	转矩控制减速时间	0.00s ~ 65000s	0.00s	☆
A5 组 控制优化参数				
A5-00	DPWM 切换上限频率	5.00Hz ~ 最大频率	8.00Hz	☆
A5-01	PWM 调制方式	0: 异步调制 1: 同步调制	0	☆
A5-03	随机 PWM 深度	0: 随机 PWM 无效 1 ~ 10: PWM 载频随机深度	0	☆
A5-04	快速限流使能	0: 不使能 1: 使能	1	☆
A5-06	欠压点设置	60.0% ~ 140.0%	100.0%	☆
A5-09	过压点设置	200.0V ~ 2200.0V	机型确定	★

3. U0组监视参数组

功能码	名称	显示范围	通讯地址
U0-00	运行频率 (Hz)	0.00 ~ 320.00Hz (P0-22=2)	7000H
U0-01	设定频率 (Hz)	0.0 ~ 3200.0Hz (P0-22=1)	7001H
U0-02	母线电压 (V)	0.0V ~ 3000.0V	7002H
U0-03	输出电压 (V)	0V ~ 1140V	7003H
U0-04	输出电流 (A)	0.00A ~ 655.35A	7004H
U0-05	输出功率 (kW)	0 ~ 32767	7005H
U0-06	输出转矩 (%) 电机额定转矩的百分比输出值	-200.0% ~ 200.0%	7006H
U0-07	DI 输入状态	0 ~ 32767	7007H
U0-08	DO 输出状态	0 ~ 1023	7008H
U0-09	AI1 电压(V)	0.01V	7009H
U0-10	AI2 电压 (V) / 电流 (mA)	0.00V ~ 10.57V 0.00mA ~ 20.00mA	700AH
U0-12	计数值	0 ~ 65535	700CH
U0-13	长度值	0 ~ 65535	700DH
U0-14	负载速度显示	0 ~ 65535	700EH
U0-15	PID 设定	0 ~ 65535	700FH
U0-16	PID 反馈	0 ~ 65535	7010H
U0-17	PLC 阶段	0 ~ 65535	7011H
U0-18	PULSE 输入脉冲频率 (Hz)	0 ~ 100kHz	7012H
U0-19	反馈速度 (Hz)	-320.00Hz ~ 320.00Hz -3200.0Hz ~ 3200.0Hz	7013H
U0-20	剩余运行时间	0.0 ~ 6500.0Min	7014H
U0-21	AI1 校正前电压	0.000V ~ 10.570V	7015H
U0-22	AI2 校正前电压 (V) / 电流 (mA)	0.000V ~ 10.570V 0.000mA ~ 20.000mA	7016H
U0-24	线速度	0 ~ 65535m/Min	7018H
U0-25	当前上电时间	0 ~ 6500Min	7019H
U0-26	当前运行时间	0.0 ~ 6500.0Min	701AH

功能码	名称	显示范围	通讯地址
U0-28	通讯设定值	-100.00% ~ 100.00%	701CH
U0-30	主频率 X 显示	0.00Hz ~ 500.00Hz	701EH
U0-31	辅频率 Y 显示	0.00Hz ~ 500.00Hz	701FH
U0-32	查看任意内存地址值	0 ~ 65535	7020H
U0-35	目标转矩 (%)	0.0° ~ 359.9°	7023H
U0-37	功率因素角度		7025H
U0-39	VF 分离目标电压	0V ~ 电机额定电压	7027H
U0-40	VF 分离输出电压	0V ~ 电机额定电压	7028H
U0-41	DI 输入状态直观显示		7029H
U0-42	DO 输入状态直观显示		702AH
U0-43	DI 功能状态直观显示 1 (功能 01- 功能 40)		702BH
U0-44	DI 功能状态直观显示 2 (功能 41- 功能 80)		702CH
U0-45	故障信息		702DH
U0-59	设定频率 (%)	-100.00% ~ 100.00%	703BH
U0-60	运行频率 (%)	-100.00% ~ 100.00%	703CH
U0-61	变频器状态	0 ~ 65535	703DH

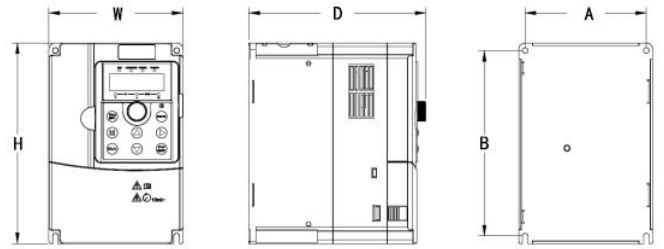


图 7-1 300 系列 塑胶结构外型尺寸及安装尺寸示意图

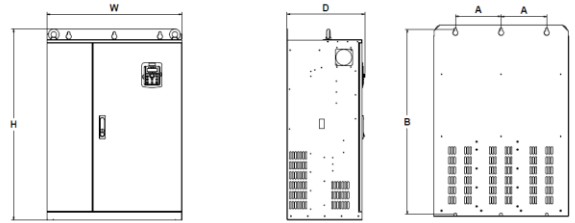


图 7-2 300 系列 钣金结构外型尺寸及安装尺寸示意图

4.故障报警及对策

操作面板显示	故障名称	操作面板显示	故障名称
Err01	逆变单元保护	Err18	电流检测故障
Err02	加速过电流	Err19	电机调谐故障
Err03	减速过电流	Err21	EEPROM 读写故障
Err04	恒速过电流	Err22	变频器硬件故障
Err05	加速过电压	Err23	对地短路故障
Err06	减速过电压	Err26	累计运行时间到达故障
Err07	恒速过电压	Err27	用户自定义故障 1
Err08	控制电源故障	Err28	用户自定义故障 2
Err09	欠压故障	Err29	累计上电时间到达故障
Err10	变频器过载	Err30	掉载故障
Err11	电机过载	Err31	运行时 PID 反馈丢失故障
Err12	输入缺相	Err40	逐波限流故障
Err13	输出缺相	Err41	运行时切换电机故障
Err14	模块过热	Err42	速度偏差过大故障
Err15	外部设备故障	Err43	电机过速度故障
Err16	通讯故障	Err45	电机过温故障
Err17	接触器故障		

5.设置说明

PP-00 设为非 0 值,即设置了参数保护密码,在功能参数模式和用户更改参数模式下,参数菜单必须在正确输入密码后才能进入,取消密码,需将 PP-00 设为 0。

用户定制参数模式下的参数菜单不受密码保护。

P 组、A 组是基本功能参数, U 组是监视功能参数。

功能表中符号说明如下:

“☆”:表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中,均可更改;

“★”:表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时,不可更改;

“●”:表示该参数的数值是实际检测记录值,不能更改;

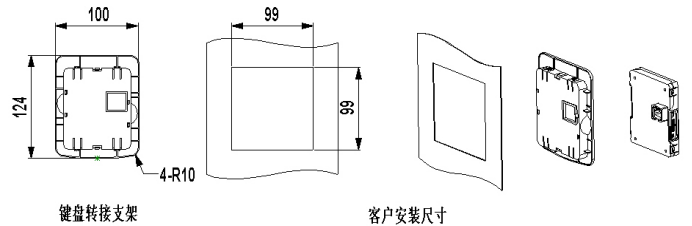
“***”:表示该参数是“厂家参数”,仅限于制造厂家设置,禁止用户进行操作。

6.OD300 外型及安装孔位尺寸

型号	功率 (KW)	A (mm)	B(mm)	H(mm)	W(mm)	D(mm)	安装孔径 (mm)
		安装尺寸		外形尺寸			
5013	0.75-5.5	113	172	186	125	165	φ5
5023	7.5-11	147	236	248	160	185	φ5
5030B	15-18.5	190	304	322	208	211	φ6
5041B	22	194	336	352	208	215	φ6
5042B	30-37	230	415	435	252	250	φ7
5050B	45-55	275	557	582	375	268	φ10
5061B	75-110	240	559	576	353	340	φ10
5063	132-160	145	706	725	403	345	φ12
5071B	200-220	210	840	870	500	424	φ12
5083	250-315	235	930	960	680	390	φ16

7.变频器外型与尺寸

8.键盘仓开孔尺寸



9.变频器电气规格

变频器型号	电源容量 kVA	输入电流 A	输出电流 A	适配电机		发热功耗 kW
				kW	HP	
单相电源: 220V, 50/60Hz						
OD300-0R4GB-S2	1	5.4	2.3	0.4	0.5	0.016
OD300-0R7GB-S2	1.5	8.2	4	0.75	1	0.030
OD300-1R5GB-S2	3	14	7	1.5	2	0.055
OD300-2R2GB-S2	4	23	9.6	2.2	3	0.072
三相电源: 380V, 50/60Hz						
OD300-0R7GB-4	1.5	3.4	2.1	0.75	1	0.027
OD300-1R5GB-4	3	5	3.8	1.5	2	0.050
OD300-2R2GB-4	4	5.8	5.1	2.2	3	0.066
OD300-5R5PB/004GB-4	5.9	10.5	9	3.7	5	0.120
OD300-7R5PB/5R5GB-4	8.9	14.6	13	5.5	7.5	0.195
OD300-011PB/7R5GB-4	11	20.5	17	7.5	10	0.262
OD300-015PB/011GB-4	17	26	25	11	15	0.445
OD300-018PB/015GB-4	21	35	32	15	20	0.553
OD300-022PB/018GB-4	24	38.5	37	18.5	25	0.651
OD300-030PB/022GB-4	30	46.5	45	22	30	0.807
OD300-037P/030G-4	40	62	60	30	40	1.01
OD300-045P/037G-4	57	76	75	37	50	1.20
OD300-055P/045G-4	69	92	91	45	60	1.51
OD300-075P/055G-4	85	113	112	55	75	1.80
OD300-090P/075G-4	114	157	150	75	100	1.84
OD300-110P/090G-4	134	180	176	90	125	2.08
OD300-132P/110G-4	160	214	210	110	150	2.55
OD300-160P/132G-4	192	256	253	132	200	3.06
OD300-200P/160G-4	231	307	304	160	250	3.61
OD300-220P/200G-4	250	385	377	200	300	4.42
OD300-250P/220G-4	280	430	426	220	300	4.87
OD300-280P/250G-4	355	468	465	250	400	5.51
OD300-315P/280G-4	396	525	520	280	370	6.21
OD300-355P/315G-4	445	590	585	315	500	7.03